

#### министерство гражданской авиации

Государственный проектно-изыскательский и научно-исследовательский институт Аэропроект

Руководство по проектированию вертикальной планировки аэродромов гражданской авиации

#### министерство гражданской авиации

Государственный проектно-изыскательский и научно-исследовательский институт Аэропроект

Руководство по проектированию вертикальной планировки аэродромов гражданской авиации

Настоящее Руководство содержит материал, дополняющий главу СНиП "Аэродромы. Нормы проектирования".

Руководство включает в себя рекомендации по наиболее рациональному применению нормативных требований и поверхности аэродромов, методов и практических приемов их вертикальной планировии, а также рекомендации по применению математических методов и ЭВМ при вертикальной планировке, Фримлению проектных материалов.

Руководство разработали д-р техн. наук В.И. Блохин, изнавдаты техн. наук И.А. Белинский, В.А. Дранишников, И.В. Циприанович, инженеры А.Ф. Данкевич, В.Н. Золотоперий, Н.В. Шинкерчук (Киевский институт инженеров гражданской авиации).

Научние редактори В.И. Блохин. В.Л. Квочкин.

#### I. ОБШИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

- I.I. Наотоящее Руководство содержит рекомендации по неиболее ращиональному применению нормативных требований к поверхности аэродромов гражданской авиации, методов и практических приемов проектирования их зертикальной планировки на различных стадиях разработки проекта аэродрома.
- I.2. При проектировании вертикальной планировки аэродромов необходимо собявдать требования глав СНиП "Аэродромы. Нормы проектирования" и "Аэродромы. Правила производства и приемки работ", а также "Инструкции по разработке проектов и смет для промышленного строительства". Должны соблюдаться также следующие принциим:

безопасность и удобство виполнения взяжето-восадочних операций:

комплексность решений вертикальной планировки, конструкций искусственных покрытий, системы водоствода, дренажа и агротехнических меропринтий;

экономичность решений.

- I.3. Проектирование вертикальной планировки аэродрома следует начинать с проектирования поверхности взлетно-посадочной полосы с искусственным покрытием (ИВПП).
- I.4. При сравнении вариянтов проекта вертикальной планировки аэродрома предпочтение следует стцавать вариянту, в котором при прочих равных условиях соотношение суммарных объемов внемок и насыпай наиболее близко к нулевому балансу земляных работ.

Термины и определения приведены в приложении І.

- 2. ТРЕБОВАНИЯ К ИСХОДНЫМ ДАННЫМ ДІН ПРОЕКТИРОВАНИЯ ВЕРТИКАЛІНОЙ ПІЛАНИРОВКИ АЭРОДРОМОВ Топографо-геодезические данные
- 2.1. Топографо-геодезические материалы для составления проекта вертикальной иланировки на различных стадиях. проектирования должны с установленной "Инструкцией по то-

пографическим работам при инженерных изысканиях для промышленного, сельскохозяйственного, городского и поселкового строительства полнотой и точностью характеризовать рельеф участка строительства аэродрома и прилегающей к нему территории.

- 2.2. При двухстадийном проектировании для составления вертикальной планировки на стадии технического проекта следует, как правило, использовать план топографической съемки масштаба I:5000 с висотой сечения рельефа через 0,5 м. Трефуемый план можно создавать известными методами топографических съемок местности или составлять по имеющимся карторафическим, аэрофотосъемочным и изискательским материалам.
- 2.3. Для разработки проекта вертикальной планяровки аэродрома на стадии рабочих чертежей следует, как правило, использовать план топографической съемки аэродрома в масштабе I:2000 с высотой сечения рельефа через 0,25 м. Требуемий план создается путем нивелирования поверхности по сетие размером 40х40 м. Для удобства проектирования линии нивелировочной сетки рекомендуется совмещать с кромками покрытий, осями ИВПП, РД, грунтовых лотков и др.
- 2.4. Размеры топографических планов для составления проекта вертикальной планировки определяются техническим заданием на производство топографо-геодезических работ в зависимости от размеров, расположения, конфигурации элементов аэродрома, размещения объектов средств посадки и границ землеотвода.

Для решения ряда вопросов проекта вертикальной планировки аэродрома (отвода поверхностных вод, осуществления сопряжения проектной поверхности аэродрома с прилегающей существующей поверхностью, определения местоположения резервов грунта и кавальеров и др.) необходимо использовать топографические плани и карти крупных масштабов прилегающей к аэродрому местности.

2.5. Для разработки проектов вертикальной планировки вародромов подходящие по масштабу и точностя топографические плани прежних лет необходимо обновлять и дополнять. Обногленные и дополненные топографические планы по точноста,

содержанию и оформлению должин удовлетворять требованиям инструкции для плана определенного масштаба.

Топографические планы прошлых лет, не отвечащие требованиям инструкции, или тех учестков аэродрома, где ситуация или рельеф изменились более чем на 50%, следует не обновлять, а составлять заново.

Понускается получать план масштаба 1:5000 путем пантопографирования имеющихся планов масштаба 1:2000, 1:1000, 1:500 или путем увеличения плана масштаба 1:10000, составленного в соответствии с требованиями ГУГК. Полученный последним способом план необходимо корректировать в полевых условиях.

2.6. На используемих для проектирования топографичевких планах дополнительно к изображению элементов ситуации и рельефа, предусмотренных "Инструкцией по топографическим работам при инженерных изысканиях для промышленного, сельскохозяйственного, городского и поселкового отроительства", должны обозначаться геологические выработки, границы участков размещения объектотов УВД, радионавигации и посадки и других специлоцадок аэродрома.

На топографилеских планах реконструируемых аэродромов масштаба I:2000 также должни быть обозначены:

сущеструющие искусственные нокрытия элементов аэродрома с их отметками (для жестких покрытий желательно определять отметки по углам плит):

линии коллекторов дренажной и водосточной сети с указанием смотровых колодцев с отметками люков и лотков, нагорные и водосточные канавы, кабельные линии и другие инженерные коммуникации;

светссигнальное оборудование и другие средства УВД, радионавигации и посадки с указанием отметки верха сооружений и антени.

# Инженерно-геологические, гипрогеологические данные

2.7. Вертикальная планировка искусственных покрытий и грунтовых участков вэродрома должна проектироваться на основе:

результатов инженерно-геологических, гидрогеологических изысканий и данных о климатических условиях района строительства:

учета опита проектирования и строительства аэродромов в аналогичных инженерно-геологических условиях;

данных, характеризующих возводимое сооружение аэродрома, его конструкцию и действующие на грунтовое основание нагрузки;

данных пинового основания существующих вэродромных покрытий.

- 2.8. Для разработки проекта вертикальной планировки аэродрома с учетом мероприятий по водоотводу и дренажу на отадии технического проекта необходимо располагать результатами инженерно-геологических и гидрогеологических исследований, содержащими оведения:
- о геологическом строении территории с указанием условий залегания, литологического состава, мощности и простирания грунтовых пластов;
- о почвенном покрове с указанием его мощности, простирания, тица (подтипа) почр и их механического состава, структуры, агротехнических свойств;
- о гидрогеологических условиях с указанием мест залегания и режимс верховодки, отметок уровня грунтовых вод и его колебания, гидравлической связи горизонтов подземных вод между собой и ближайшими открытыми водосмами, химичесмого состава и агрессивности подземных вод по отношению к бетону, к металлу, возможности затопления территория поверхностными водами;
- о грунтах аэродрома с указанием их номенклатурных видов и основных физико-механических характеристик, необходимых для оценки их строительных свойств. К этим характеристикам относятся объемный вес и влажность для всех видов грунтов, коэффициент пористости для нескальных грунтов, коноистенция для глинистых грунтов, содержание растительных остат-

ков (степень заторфованности) и органических веществ для нескальных грунтов, коэффицаент фильтрации, оптимальные глажность и плотность грунтов, модуль упругости для всех видов нескальных грунтов, которые могут бить использованы как грунтовые основания аэродромных покрытий;

о карьерах (резервах) ґрунта с указением его физических характеристик.

2.9. Для разработки проекта вертикальной планировки аэродрома на стадии рабочих чертежей должны быть использованы дополненные и уточненные данные ранее проведенных инженерко-геологических исследований, детализованные на участках:

глубоких внемок и насыпей:

проектирования аэродромных покрытий при изменении их размеров или расположения по сревнению с техническим проектом:

изменения инженерис-геологических и гидрогеологических условий в связи с местным строительством.

- 2.10. Для разработки проекта вертикальной планировки аэродромов, сооружаемих в особих инженерно-геологических условиих (на вечномерэлых, пучинистых, набухающих,
  просадочных, заторфованных, слабых глянистых и засоленных
  грунтах, на подрабатнваемых территориях и в районах распространения инженерно-геологических процессов), необходимо располагать данными инженерно-геологических и гидрогеологических исследований в соответствии с требованиями глаф
  СНиП "Аэродромы. Нормы проектирования" и "Основания зданий
  и сооружений".
- 2.II. Для разработки проекта вертикальной планировки аэродрома необходимо располагать данными о климатических условиях района строительотва, из которых наиболее важинми являются:

дорожно-жаиматическая зона, в которой расположена территория строительства аэропрома:

атмосферные осадка, их количество, карактеристики и закономерности выпадения:

глубина промерзания грунтов.

Данные о климатических условиях района строительства должны приниматься в соответствии с указаниями главы СНиП "Строительная климатология и геофизика", а также по материалам наблюдений ближайших метеостанций.

## 3. ТРЕБОВАНИЯ К ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛАНИРОВКЕ АЭРОЛРОМОВ

- 3.1. При проектировании вертикальной планировки искусственных аэродромных покрытий продольные и поперечные уклоны ИВШІ, РА, перронов, МС и площадок специального назначения, средний уклон ИВШІ, а также минимально допустимые радмусы кривизны поверхности ИВШІ и РД следует принимать по данным главы СНиП "Аэродромы. Нормы проектирования"
- 3.2. Для обеспечения стока дождених и талых вод продольные уклоны ИВПП, РД, перронов, МС и площадок специального назначения при устройстве открытых лотков в искусственных покрытиях должны приниматься не менее 0,0025.

Отдельные участки ИВІП и РД допускается проектировать с меньшими продольными уклонами, если устроены пилообразные открытые лотки в покрытиях или пилообразные грунтовые лотки. Продольные уклоны открытых лотков в покрытиях должны быть не менее 0,0025.

3.3. Для обеспечения надежного стока дождевой воды с поверхности искусственных покрытий и уменьшения опасности глиссирования колес воздушных судов поперечный профиль ИВШП необходимо проектировать симметричным двускатным и по возможности без устройства грунтовых лотков в пределах летной полосы.

Поперечные профили летной полосы с устройством груятовых лотков допускается применять в исключительных случаях, исходя из гидрологических, гидрогеологических и почвенногрунтовых условий участка строительства аэродрома.

3.4. Поперечный профиль ИВШ необходимс проектировать, как правило, симметричным двускатним. Ресимметричный двускатный профиль допускается применять для ИВПП с жесткими покрытиями, исходя из принимаемой схемы раскладки плит по ширине полосы.

Применение односкатного поперечного профиля ИВШ пускается как исключение на участках с повышенным поперечным уклоном существующей груптовой поверхности при надлежащем технико-экономическом обосновании.

3.5. В зависимости от особенностей существующего рельефа и принятой схемы водоотвода на агродроме поперечный профиль РД может проектироваться как двускатным, так и односкатным.

Для РД с жесткими покрытиями следует, как правило, применять односкатный профиль (исходя из условий производства работ по укладке плит).

3.6. Минимально допустимий радиус иривизны поверхности поиритий перронов, МС и площадок специального назначения в продольном направлении рекомендуется принимать для аэродромов классов A, E, B, Г и Д-3000 м, для аэродромов классов E-2500 м.

Для перронов, МС и площадок опециального назначения за продольное принимается направление вдоль той стороны, которая длиннее.

Минимально допустимый радмус Кривизны поверхности покрытий перронов и МС, примыкающих своей длинной стороной к магистральным РД, в продольном направлении следует принимать равным минимальному радмусу кривизны поверхности магистральных РД.

- 3.7. Радиуси кравизни поверхности покрытий в узлах сопряжений РД с ИВШ, РД с РД, РД с перроном и т.п. по оси рулежной дорожки должни приниматься в узлах сопряжения скоростных РД с ИВШ по минимальным радиусам кривизны поверхности ИВШ, во всех остальных случаях по минимальным разрусам кривизны поверхности РД.
- 3.8. Максимально допустимий язлом поверхности искусственных покрытий должен определяться по данным главы СНжП "Аэродромы. Нормы проектирования". Величаны максимально допустимых изломов поверхности элементов аэродрома.

соответствующие нормативным значениям минимального радиуса кривизны поверхности покрытий, приведены в табл. І.

Таблица I

Рациус кривизны <b>R</b> <sub>min</sub> ,м	Величини об <sub>мах</sub> при шаге проектиро- вания <b>Q</b> = 40 м
30000	0,0013
20000	0,0020
10000	0,0040
8000	0,0050
6000	0,0067
4000	0,0100
3000	0,0133
2500	0.0160
2000	0,0200

3.9. в отдельных случаях, когда при проектировании вертикальной планировки уэлов сопряжений РД с ИВПП, РД с РД, РД с перроном в т.п. возникает необходимость проверки изложе поверхности покрытий при расстоянии между точками изложа меньше, чем маг проектирования, максимально допускаемую величину излома поверхности следует определять по следущим формулам:

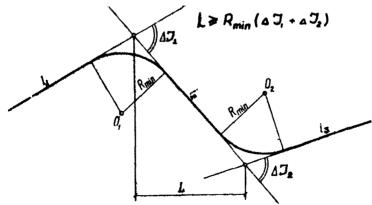
при длине одного из смежных участком покрытия, ревной или больше mara проектирования, и длине второго участка меньше шага проектирования

при дляве каждого из смежных участков покрытая меньфе илга проектирования

где Q - шаг проектирования, принимаемий, как правило, равным 40 м;

- $L_1$  и  $L_2$  длини сопрятаемых участков покрытия меньше шага проектирования  $Q_1$  м:
  - R<sub>min</sub>- минимельный радиус кривизны поверхности покрытия, принимаемый по данным п.3.7.
- 3.10. Излом поверхности ЛП по линии примыкания укрепленных участков КПБ к торцам ИВПП не должен превышать величины максимально допустимого излома поверхности покрытий ИВПП в продольном направлении.
- 3.II. При проектировании продольного профиля ИВШ следует стремиться к уменьшению величины изломов в точках сопряжений уклонов поверхности покрытий. Для обеспечения необходимой видимости на ИВШ величина указанных изломов не должна превышать значений, приведенных в главе СНиП "Аэродромы. Нормы проектирования".
- 3.12. Применение волнообразного продольного профиля ИВШИ и ГВШИ является нежелательным и может допускаться лишь как вынужденное при переходе летной полосы через основные тальвеги и водоразделы.

Расстояние между соседними точками сопряжений продольных уклонов ИВШ, в которых уклоны меняют свое направление на обратное, должно удовлетворять условию (рис. I).



Рас. І. Определение расстоянгя между соседними точкими сопряжения продольных уклонов

3.13. При наличи в продольном профиле ИЕШ (ГВШ) "волн" или изломов проектной поверхности необходимо промизводать проверку прямой видимости на взлетно-посадочной полосе и видимости антенн КРМ с опорных точек рациомаячной системы (РМС) аэродрома.

Нормативные требования к прямой видимости на ИВШ (ГВШ) и к видимости антенн КРМ с опорных точек РМС изложены в главе СНиП "Аэродромы. Нормы проектирования".

- 3.14. Продольний профиль РД должен удовлетворять требованиям главы СНиП "Аэродромы. Нормы проектирования" по обеспечению свободного обвора поверхности рулежной дерожки пилотом движущегося самолета.
- 3.15. Высотное положение поверхности покрытий должно определяться с учетом минимального возвышения дна корыта (поверхности грунтового основания) над уровнем грунтовых вод и верховодки (для предотвращения переувлажнения грунтовых оснований из-за капиллярного поднятия воды). Минимальная величина указанного возвышения установлена в гланве СНиП "Аэродромы. Нормы проектирования".
- 3.16. При определении висотного положения поверхности вэродромных покритий, сооружаемых в особых инженерногеологических условиях (на вечномерэлых, пучинистых, набукашцих, просадочных, заторфованных, слабых глинистых и засоленных грунтах), следует руководствоваться требованиями глави СНиП "Аэродромы. Нормы проектирования".
- 3.17. Кормативние требования к размерам, уклонам и кривизне поверхности грунтових элементов аэродрома (ГВШ, КПБ, БПБ и др.) указаны в гляве СНиП "Аэродромы. Нормы профектирования".
- 3.18. Крутизна откосов нясыней на участках сопражения проектной певерхности грунтовых элементов аэродрома с примыкающим существующим рельефом не должна превыкать следующих значений:

Растительный	грунт	.I:2,25
Гравий		.I:I.5

Галька	I:2
Necok:	
крупный	I:2
средней крупности	I:2,25
медкий	I:2,75
Cynech	I:2,75
Суглинок	
Глина	

- 3.19. Максимально допустимие восходищие продольные уклони на участках сопражений БПБ, КПБ с примикающим существующим рельефом должни определяться в соответствии с трефованиями к ограничению висоти препятствий на приаэродромной территории.
- 3.20. Максимально допустимые уклони участков для размещения соъектов УВД, радионавитации и посадки должны отвечать требованиям "Норм технологического проектирования объектов УВД, радионавитации и посадки."

## 4, ПРОЕКТИРОВАНИЕ ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛАНИРОВКИ ИСКУССТВЕННЫХ ПОКРЫТИЙ АЭРОПРОМОВ

- 4.1. Проектирование вертикальной планировки искусственных покрытий на стадии ребочих чертежей производится методом числовых отметок и профилей планировки.
- 4.2. Проектирование вертикальной планировки ИВШ следует начинать с построения продольного профиля существующей поверхности (по оси полосы) и последующего предварительного построения проектного продольного профиля ИВШ.
- 4.3. При построении проектного предсланого профиля ИВШ (приложение 2, рис. I) необходимо руководствоваться следующими основными положениями:

проектная линия поверхности ИВШІ должна наноситься на продольный профиль в пределах длян ИВШІ, двух КПБ и примикающих к ним участков сопряжения с существующей грунтовой поверхностью:

в пределях длины ИВПП проектная линая должна начоситься прямолинейными участками возможно фольшей длянь с с изменением величини уклонов в местах основных изломов существующей грунтовой поверхности. Изменение направления уклонов на обратное допускается лишь на основных тальветах и водоразделах;

при изменении уклона проектной линии ИВПП на величну, превышающую максимально допустимий излом поверхности покрытий, переход от одного уклона к другому следует осуществлять путем построения участка излома проектной линии согласно ванным п.п. 4.4:

все точки излома проектной линии необходимо совмещать с линиями сетки квадратов плана топографической съемки или пикетами:

величины продольных уклонов проектной линии вне пределов участков излома рекомендуется принимать кратным 0.005:

должны быть выполнены требования прямой видимости на ИВПП и видимости антенн КРМ с опорных точек РМС аэродрома, а также требования к высотному положению покрытий ИВПП и примыкающих к ее торцам укрепленных участков КПБ;

при назначении высотного положения проектной поверхности оледует стремиться к достижению общего нулевого баланса земляних работ с учетом строительства объектов УВД, радионавитации и посадки и сооружений СТТ.

4.4. На участках излома (например, АЕ на рис. 2) проектная линяя продольного профиля ИВШ представляет собой ломаную линию с расстоянием по горизонтали между точками излома, равным шагу проектирования С. Во всех
точках излома эта линия должна иметь величину излома, равную ее максимально допустимому значению А мак , кроме точки на конце участка излома ( на рис. 2 точка Е ), в
которой величина излома может быть равна или меньше А мак.

При построенди участка излома горизонтальное расстояние от его начала ( на рис. 2 точка A ) до точка сопряжения уклонов (на рис. 2 точка F ) должно удовлетворять условир

Li > Alne Romin .

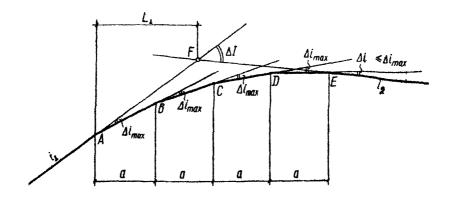


Рис. 2. Схема построения участка излома проектной линии в продольном профиле ИВШ

Количество отрезков проектной линии ( с шагом проектирования  $\alpha$  ) на участке излома вычисляется по формуле

$$n = \frac{\Delta I_{np}}{\Delta I_{max}}.$$

с округлением числа n ( в случае дробного его значения) до целых единяц.

Величина излома  $\Delta \hat{t}$  в точке на конце участка излома проектной линии ( на рис. 2 точка E ) определяется по формуле

4.5. Для уточнения высотного положения поверхностя ИВШП и определения ее поперечного профиля на всех участках, где существенно меняется рельеф, на участках выемок и насыпей строятся поперечные профили ИВПП и существующей

понерхности (приложение 2, рис. 2). Полученная система но-

проверять превышение кромок покрытия относительно существующей грунтовой поверхности, а также проверять уровень возвышения наиболее низких точек подошвы искусственного основания над уровнем грунтовых вод и верховодки;

уточнить при необходимости отметки проектной поверхности по оси ИВШП и ее продольные уклоны;

получить исходние данние для вычисления проектных и рабочих отметок, в пределах покрытия ИВПП и на участках грунтовых обочин.

Поперечные профили вычерчиваются над продольным профилем ИВШІ на соответствующих пикетах или располагаются отпельно.

- 4.6. На всем протяжении ИВШІ должен быть, как правило, один тип поперечного профиля. При необходимости допускается не более одного перехода от двускатного к односкатному ( или наоборот ) поперечному профилю.
- 4.7. Из условия соблюдения допустимых изломов проектной поверхности ИВШ на участке перехода от двускатного поперечного профиля к односкатному максимальный тангенс угла
  наклона косого гребня к оси полосы 
  формуле

tg amax = simax 2 inon.

где  $\Delta \hat{l}_{max}$  — максимально допустимий излом поверхности ИВШІ в продольном направлении ;

Lnon - поперечный уклон ИВПП.

- 4.8. Проектирование вертакальной планировки ИВШ заканчивается построением проектных горизонталей ее поверхноста.
- 4.9. Проектные отметки подерхности покрытия по оси ИВШ! в точках сопряжения продольных уклонов должны определяться в процессе построения продольного профиля ИВПП.

Промежуточние проектные отметки поверхности ИВПП в

пределах участка с постоянным продольным уклоном вычисля-

где Ho - известная отметка какой-либо точки, принадлежащей указанному участку проектной линии. м:

 $\mathcal{L}$  — горизонтальное расстояние между точкой с отметкой  $\mathcal{H}_{o}$  и точкой, для которой определяется этметка  $\mathcal{H}_{o}$  , м.

4.10. Проектные отметки поверхности покрытия ИВШ в поперечном профиле должны определяться, исходя из известной ( для данного профиля ) отметки  $H_0$  по оси ИВШ по следующим формулам:

для кромок покрытия ИВШ при **безлотковом симметрич**ном двускатном профиле, а также для нижней кромки покрытия при безлотковом односкатном профиле

для верхней кромки покрытия ИВІІІІ при односкатном профиле

$$H_{\kappa\rho} = H_0 + \frac{B}{2} i_{non};$$

для кромок покрытия и бровок открытых лотков ИВПП при симметричном двускатном профиле с лотками, а также для нижней кромки покрытия и бровок открытого лотка ИВПП при односкатном профиле с лотком

rne

На - отметки бровок открытых лотков ивии, м; Іпоп- поперечный уклов покрытия ивии;

В - парина ИВПП, м:

**В** - ширина открытого лотка, м.

4.II. Независимо от наличия открытых лотков, проектные отметка грунтового основания покрытия ИВПП в поперечном профиле следует определять по формулам:

по оси ИВПП

под кромками покрытия ИВШ при двускатном профиле, а также под нижней кромкой покрытия ИВШ при односкатном пробиле

$$H_{2P,OCH} = H_0 - h_{nowp} - \frac{B}{2}i_{non};$$

под верхней кромкой покрытия ИВШІ при односкатном профиле

$$H_{2p.OCH} = H_0 - h_{nokp} + \frac{B}{2} i_{non}$$

4.12. Для контроля возвышения подощвы искусственного основания покрытия над уровнем грунтовых вод и верховодки следует проверять условие:

$$H_{2p,OCH} \geqslant H_{YCB} + h_{8038}$$

где H<sub>угв</sub> - отметка уровня грунтовых вод и верховодки в контролируемой точке, м;

h<sub>803</sub>6 - минимально допустимое возвышение подошви искусственного основания покрытия над уровнем грунтовых вод и верховодки, м.

4.13. Проективе отметки певерхности отдельных конструктивных слоев покрытая ИВШ, включая искусственное совремние, следует вычислять по формуле

где H - проектная отметка поверхности покрытия в рассматриеваемой точке, м;

hcл - толщина конструктивных слоев покрытия, расположенных выше слоя, для которого определяется отметка Нев., м.

4.14. Рабочие отметки поверхности грунтового основания покрытия следует определять по формуле

где H<sub>гроси</sub> проектная отметка поверхности грунтового основания в точке, для которой определяется рабочая отметка, см;

Неакт — фактическая отметка в указанной точке, см; Неаст — толидина удаляемого слоя растительного грунта, см.

На кромке покрытия ИРШІ необходимо определять две рабочие отметки :

для определения объемов земляных работ в пределах ИВПП эта отметка вычисляется по приведенной выше формуле:

для определения объемов земляных работ за пределами ИВПП на участке сопряжения с грунтовой поверхностью эта отметка вычисляется по формуле

- 4.15. Проектирование вертикальной планировки РД, перронов, МС и площадок спец:ального назначения на стадии расочих чертежей производится с учетем высотного положения поверхности ИВШІ и по своему содержанию и последовательности действий аналогично проектированию вертикальной планировки ИВШІ.
- 4.16. При проектировении вертикальной планировки РД необходимо учитывать следующие особенности:

построение продольного профиля РД должно производиться по оси рулежной дорожки на прамых участках, а также на поворотах и в уздах сопряжения РД с ИВШ, РД с РД, РД с перроном и т.п.;

уклоны проектной динии в продольном профиле РД разрешается изменять без ограничения величины изломов в точках сопряжения уклонов. Расстояния между соседними точками сопряжения уклонов, в которых направления уклонов меняются на обратные, также не ограничиваются;

при построении продольного префиля необходимо проверять условие свободного обзора поверхности РД;

следует избегать перехода с двускатного поперечного профиля на односкатный (или наоборот) на коротких РД и стремиться к уменьшению числа таких переходов на длинных РД;

на участках перехода с двускатного поперечного профиля на односкатный угол об наклона косого гребня покрытия к оси РД определяется по формуле п. 4.7.

4.17. При проектировании вертикальной планировки узлов искусственных покрытий необходимо:

добиваться уменьшения числа переходных плоскостей; соблюдать требования к возвышению кромок покрытия над нижней границей грунтовых обочин и к величине уклонов и изломов поверхности:

стремиться к решениям, улучшающим водоотвод; на поворотах магистральных РД предусматривать виражи ( приложение 3. пример I ):

применять конфигурацию отдельных переходных плоскостей и узлов в целом, наиболее благоприятную для механизации строительства искусственных покрытий.

4.18. При проектировании вертикальной планировки узлов искусственных покрытий возможны два варианта:

решена вертикальная планировка одного из сопрягаемих элементов аэродрома. В этом случае необходимо, ноходя
из решения запроектированного элемента, разработать вертикальную планировку узля и затем перейти к проектированию
поверхности второго сопрягаемого элемента аэродрома (приложение 3. пример 2 ):

решена вертикальная планировка обоих сопрягаемых

элементов аэродрома. В этом олучае при проектировании вертикальной планировки узла необходимо исходить из решений обоих запроектированных элементов аэродрома ( приложение 3. примэр 3).

4.19. Проектирование поверхности узлов искусственных покрытий рекомендуется выполнять в следующей последовательности:

наметить принципиальную схему волоотвода; произвести разбивку узла на переходные плоскости введением поперечников и диагоналей;

решить вертикальную планировку уала, используя метод числовых отметок:

построить проектные горизонтали поверхности узла.

- 4.20. При разработке нескольких вариантов решения вертикальной иланировки узла предпочтение следует отдавать варианту, при котором обеспечиваются лучшее вписывание поверхности узла в существующий рельеф, более благоприятные условия для двяжения самолетов и возможность механизации строительства искусственных покрытий.
- 4.21. Проектные и рабочие отметки в пределах РА, перронов, МС, площадок специального назначения, в узлах искусственных покрытий следует определять так же, как проектные и рабочие отметки в пределах ИВШ.
- 4.22. На стадии технического проекта вергикальная планировка искусственных покрытий аэродрома разрабатывается с учетом следующих особенностей:

при построении продольного профиля элемента аэродрома границы его участков с различными продольными уклонами совмещаются с пикетами или точками + 50;

пля построения продольного профиля существующей поверх..ости исчользуются отметки пикетов, если они имеются, или отметки, определяемые по фиктическим горизонталям;

построение горизонталей поверхности искусственных покрытий производится с использованием отметок поверхноста элемента аэродрома по оси, взятых с продольного профиля, и принятых величин поперечных уклонов.

# 5. ПРОЕКТИРОРАНИЕ ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛАНИРОВКИ ГРУНТОВЫХ УЧАСТКОВ АЭРОПРОМОВ

- 5. I. Проектирование вертикал: ной планировки грунтових участков аэродрома выполняетс: после проектирования вертикальной планировки искусственных покрытий.
- 5.2. В зависимости от стадии проектирования и характера существующего рельефа вертикальная планировка может быть выполнена методом горизонталей и методом часловых отметок.
- 5.3. На стадии технического проекта и рабочих чертежей основным методом проектирования вертикальной планироваки грунтовых участков аэродрома является метод горизонталей.

Метод числовых отметок нелесоооразно применять на стадии рабочих чертежей лишь для проектирования вертикальной планировки отдельных участков аэродрома с малыми уклонями и редким расположением горизонталей.

- 5.4. Метод горизонталей заключается в проверке взаимного расположения и кривизны фактических горизонталей на топографическом плане участка (дефектовка рельефа) и в последующем нанесении на план проектных горизонталей в соответствии с нормативными требованиями к форме и высотному положенаю проекты й поверхности.
- 5.5. При цефектовке существущиего рельефа и проектировании вертикальной планировки грунтовых участков аэродрома методом горизонталей рекомендуется использовать палетку задожений (приложение 4).
- 5.6. Проектирование рельефя грунтовых обочин необхоцимо выполнять с учетом нормативных требований к их ширине и учлонам путем нанесения на члан проектных горизонталей.

Поотроение горизонталей поверхности обочия (рис.3) выполняется с учетом допустимых заложений  $d_{mox}$  и  $d_{min}$ , затем гыбирается наиболее рациональный уклон обочини, при котором предусматривается минимум земляных работ.

$$d_{max} = \frac{h_{200} \cdot 10^3}{M \cdot \hat{l}_{min}};$$

$$d_{min} = \frac{h_{200} \cdot 10^3}{M \cdot \hat{l}_{max}};$$

тде **с** максимально допустимое заложение горизонталей, соответствующее минимально допустимому уклону обочины **L** мм;

 $C_{min}$  — минимально допустимое заложение горизонталей, соответствующее максимально допустимому уклону обочины  $i_{max}$ , мм;

h 200 - высота сечения рельефа, м;

м - знаменатель масштаба топографического плана.

При малых возвышениях кромок искусственных покрытий возможно образование грунтового лотка, ось которого должна совпадать с нижней границей обочины.

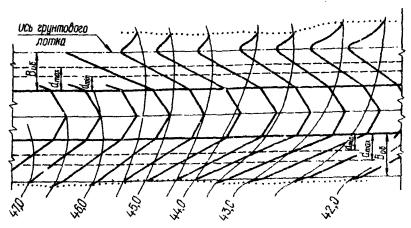


Рис. 3. Построение горизонталей поверхности грунтовых обочин

5.7. Проектирование вертикальной планировки на участках сопряжений проектной и прилегающей к ней существующей 
поверхности осуществляется методом горизонталей. Расстояние между проектными горизонталями должно быть равно йх заложенив dconp, соответствующему уклону на сопряжении 
Lconp:

- 5.8. Метод числовых отметок закличается в проверке допустимости уклонов и кривизны существующей поверхности на плане в отметках и последующем определении проектных и рабочих отметок в вершинах квадратов нивелировочной сетки в соответствии с нормативными требованиями к форме и высотнюму положению проектной поверхности.
- 5.9. Отсутствие дефектов поверхности участка местности по уклонам (рис. 4) определяется условием

тде AHmin в A Hmax- соответственно минимально в максимально допуст мне превышения соседних вершин квадратов, м;

 АНіј - фактическое превышение соседних вермин квадратов, м;

Q — сторона квадрата вивелировочной сетки (паг проектярования), **м**;

imin и imax - состветственно минимально и максимально попустимие уклоны поверхности.

5.10. Отсутствие гефектов поверхности участка мест-

$$\Delta_2 H \leq \Delta_2 H_{max};$$

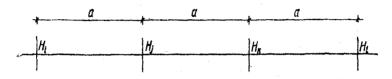
$$\Delta_2 H = \Delta H_{ij} \pm \Delta H_{jk};$$

 $\Delta_2 H_{\text{max}} = \frac{\alpha^2}{R_{\text{min}}}$ 

где  $\Delta_2 H$  - сумма превышений вершин по двум соседним сторонам квадратов при уклонах противоположных направлений и разность - при уклонах одинаковых направлений, м:

 $\Delta_2$   $H_{max}$  — максимально допустимая величина сумми (резности) превишений вершин по двум соседним сторонам квадратов, м :

Rmin - минимально допустимый радиус кривизны поверхноста. м.



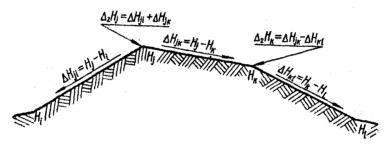


Рис. 4. Расчетная схема проектирования вертикальной планировки методом числовых отметок

5.II. При использовании метода отметок проектные горизонтали строятся на основе интерполяции между проектными отметками.

При использовании метода горизонталей проектные отметки определяются путем интерполяции между проектными горязонталями. Интерполяции может быть осуществлена аналитическим и графическим способами.

5.12. Рабочие отметки на грунтовых участках аэродрома определяются как разность между проектной и фактической отметками.

#### 6. HOLICYET OF SEMJISHUX PAFOT

- 6.1. При составлении проекта вертикальной планировки аэродромов применяются следущие способы подсчета объемов земляных работ: горизонтальных профилей, изолиний рабочих отметок, квадратов, треугольников, упрощенный, профилей планировки.
- 6.2. Выбор способа подсчета определяется стадией проектирования, характъром рельефа, величиной рабочих отметок и вилом сооружения.

Объемы земляных работ с растительным и минеральным грунтами подсчитываются отдельно.

- 6.3. Проектом могут предусматриваться снятае и вывоз части растительного грунта за пределы аэродрома для рекультивации земель. При этом абсолютные значения рабочих отметок на грунтовых участках аэродрома в насыши следует увеличить, а в вчемке уменьшить на величину удаляемого слоя.
- 6.4. Объем земляных работ с растительным грунтом, сохраняемым на месте в контурах глубинных работ, и объем растительного грунта, вивозимого (подвовимого) на другие участив производства вемляных работ, подститываются отдельно.
- 6.5. Объем растительного грунта, удаляемого из-нод искусственных покритий и вывозимого на другие участки про-изводства вемляных работ, определяется по формуле

# Vaus = F.h .

где F - площадь искусственных покрытий, м<sup>2</sup>;
- мощность удаляемого растительного слоя, м.

6.6. Различаются расплагаемая h, и необходимая h, мощности распительного слоя грунта: располагаемая - фактическая мощность распительного слоя на учестке, необходимая - мощность распительного слоя, устанавливаемая проектом.

6.7. Объем земляных работ с растительным слоем грунта, сохраняемым на месте, в зависимости от соотношения  $h_{\rho}$  и  $h_{u}$  определяется следующим образом:

где F<sub>10</sub> - площадь глубинных земляных работ, м<sup>2</sup>;

h<sub>н</sub> - мощность сохраняемого слоя, м;

при h<sub>p</sub> > h<sub>н</sub> на участках выемки

где  $F_{h_p}$ - $h_{h_p}$  - площадь, ограниченная изолинией рабочих отметок

На участках выемки, где после срезки мощность растительного слоя остается равной или более необходимой, земляние работи по сохранению растительного слоя групта не предусматриваются.

- 6.8. Подсчет объемов земляных работ по сохранению слоя растительного грунта на стадии технического проекта выполняется в пределах площадей, ограниченных нулевыми изолиниями.
- 6.9. Подсчет объемов глубинных земляных работ на стадии технического проекта производится способами горизонтальных профилей, изолиний и упрощенним.
- 6.10. Способ горизонтальных профилей рекомендуется применять при естественном рельефе с уклонами порядка 0,02 0,03 и сравнительно небольших значениях рабочих отметок. Не рекомендуется использовать данный способ при разнинном рельефе и сравнительно малых уклонах местности, так как в этом случае значительно снижается точность подсчета.

Объем грунта в массиве (рис. 5) определяется по форумуле

Volus = 
$$\left(\frac{F_i + F_n}{2} + \sum_{i=2}^{n-1} F_i\right) h_{20p} + \frac{F_i h_{60px} + F_n h_{1002} h_1}{2}$$

где  $F_n$  в  $F_n$  — площади крайних (верхнего и нижнего в массиве) горизонтальных профилей, м<sup>2</sup>;  $F_i$  — площадь  $\hat{i}$ —го горизонтального профиля, м<sup>2</sup>.

С достаточной для практических целей точностью можно принять  $h_{\text{ниж}_{\text{H}}} = h_{\text{depx}} = h_{\text{2op}}$ , тогда

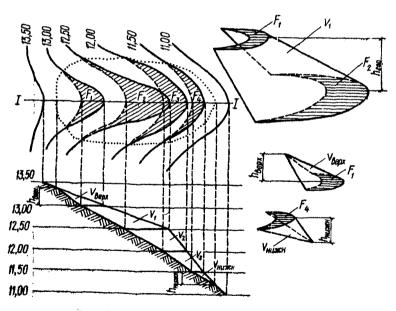


Рис. 5. Подсчет объемов земляных работ способом горизонтальных профилей

6.II. Способ изолиний рекомендуется применять в случаях, когда величина рабочих одметок превычает высоту сечения горизонталей и горизонтальные профили взаимно перекрываются.

Объем групта в массива (рис.6) определиется по фор-

муле

$$V_{obus} = \left(\frac{F_0 + F_{ii}}{2} + \sum_{i=1}^{n-1} F_i\right) h_{obs} + \frac{1}{2} F_n h_n$$

где F. - площадь, ограниченная нулевой изолиняей, м<sup>2</sup>; Fn - площадь, ограниченная n -й (верхней в мас-

сиве) изолинией, м<sup>2</sup>; Fi - площадь, ограниченная i -й изолинией, м<sup>2</sup>;

 $h_n$  — висота массива, отсеквемого последней (n-1) изоподержностью, м.

6.12. Упроменный способ рекомендуется для вычисления объемов земляных работ при слабо выраженном естественном рельефе и сравнительно небольших величинах (меньше высоты сечения горизонталей) рабочих отметок.

Площадь участка разбивается на примоугольники и определяется путем интерлолирования значения проектных и фактических отметок в их вершинах. Размеры примоугольников при нимается примерно 100 х 100 или 200 х 100 м. При подсчете объемов земляных работ на летной полосе рекомендуется размовка на примоугольники по длине через 100 − 200 м, а по дарине — по границам заементов летной полосы.

Объем земляних работ определяется произведением плодади участка на величину средней рабочей отметян.

- 6.13. Объем работ с мянеральным грунтом на стадия рабочих чертежей определяется способами квадратов или треугольников по язолиния + 10 см.
- 6.14. Объем внемти или насния в пределах полного квадрата (рис. 7) определяется по формуле

$$V = \frac{\alpha^2}{4} \sum h_i$$

где Zh - сумма рабочих стысток в вершинах квадрата, м; Q - размер стороны квадрата, м;

 $\Pi pa = Q = 40$  м и рабочих отметках, выраженных в см, формула имеет вид

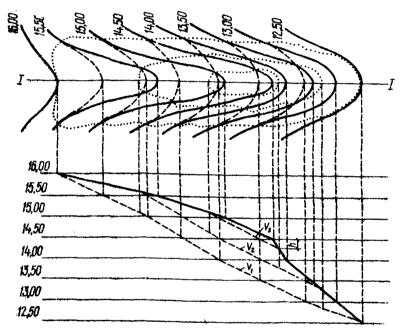


Рис. 6. Подочет объемов земляных работ способом изолиний рабочих отметок

Объем вемляных работ по изолинии  $\pm 10$  см в пределах переходних и неполных квадратов подститывается по формуле неполных квадратов отдельно для внемки и насыпи:

где  $f_{\pm 10}$  - пложедь земляных работ в квадрате в пределах изоливии  $\pm 10$  см.  $M^2$ ;

п - количество рабочих отметка в квадрате, м;

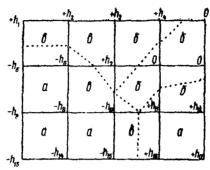


Рис. 7. Подсчет объемов земляних работ способами квадратов или треугольников: «-полние квадрати; б- неполние квадрати; в-персходние квадрати

Если рабочие отметка в вершинах переходного явадрата (см.рис. 7) по абсолртной величине больше высоты свчения горизонталей и площадь планировочных работ сравнительно мала, объемы грунта в квадрате допускается вычислять по нулевой язолинии по формулам:

OOSEM HACHIM 
$$V_{\rm H} = \frac{\Omega^2}{4} \frac{(Z h_{\rm H})^2}{\sum |h_{\rm e}| + Z h_{\rm H}};$$

Office Blenkh 
$$\sqrt{g} = \frac{a^2}{4} \frac{(\Sigma h_6)^2}{\Sigma |h_6| + \Sigma h_H}$$

где  $\sum h_{H}$ - сумма рабочих отметок насыпи, и.

 $Z[h_a]$  сумма абсолотных значений отметок внемки. м. При C=40 и и рабочих отметках, вираженных в см.

$$V_{H} = \frac{4(\Sigma h_{H})^{2}}{\Sigma h_{H} + \Sigma |h_{e}|};$$

6.15. Способ треутолиников рекомендуется для подсчета объемов глубинных земляных работ на стадии рабочих чертежей ари сравнательно сложном естественном рельефе участка.

Исходними даяными для подсчета объемов работ способом треугольников являются рабочие отметки в вершинах сетки квадратов и очертания фактических горизонталей.

Объем грунта в пределах квадрата но способу треуголь-

тде **С** - сумма рабочих отметок, лежащих на нераочетной диагонали квадрата, м;

62 - сумма рабочих отметок, лежащих на расчетной диагонали квадрата, м.

Расчетная диагональ в квадрате определяется с учетом направления фактических горизонталей. Примеры опредедения расчетих диагоналей приведены на рис. 8.

Подочет объемов земляных работ по опособу квадратов без учета направления фактических горизонталей может дать погрешность от 33 до 100 % относательно немичаны объема, подочитанного по способу треугольников.

6.16. Способ профилей планировки рекомендуется для вычисления объемов земляных работ при строительстве линейных сооружений (рулежных дорожек, сооружений водоотвода на аэродроме, дорог и т.д.)

Объем, эаключенный между двуми соседними поперечными сечениями (рис. 9), определяется как объем призматоида.

Формула для подочета объемов земляных работ имеет вих

$$V = \frac{E_1 + E_2}{2} L - \frac{m}{6} (h_1 - h_2)^2 L$$

где 
$$f_1$$
 и  $f_2$  — площади поперечных сечений,  $h^2$ ,  $f_1 = \beta h_1 + m h_1^2$ ;  $f_2 = \beta h_2 + m h_2^2$ ,

L - расстояние между соседними поперечными профилями, м;  $h_1, h_2$  - расочие отметки, м;

т - крутизна склона.

При подсчете объемов земляных работ способом вертикальных профилей используются таблицы (Митин Н.А. Таблицы для подсчета объемов земляного полотна автомобильных дорог. М., "Транспорт", 1977).

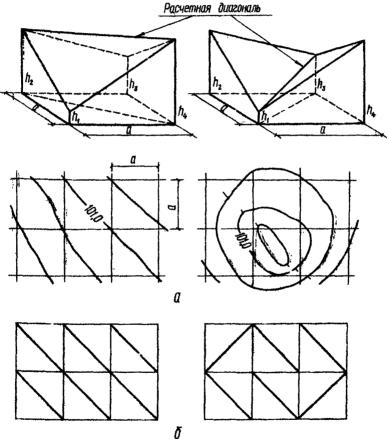


Рис. 8. Определение расчетной диагонали в квадрате: а-планы в горизонталях; б-планы расчетных диагоналый

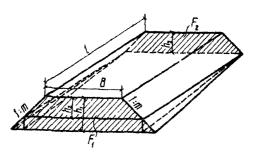


Рис. Э. Подочет объемов работ способом вертикальных профилей

6.17. Объем грунта, перемещаемого в насиль, определяется с учетом величини осадки грунта при уплотнении и коэффициента относительного уплотнения у отдельно для различных элементов аэродрома.

Велична коэффициента f определяется по результатам контрольных уплотнений. При отсутствии данных о величиме f значение коэффициента относительного уплотнения следует принимать по табл. 2 и 3. Вначале по табл. 2 определяется коэффициент стандартного уплотнения для защиных условий на участие насыши, а затем по известному коэффициенту стандартного уплотнения по табл. 3 - коэффициент относительного уплотнения f .

Таблица 2

lau <b>nordatua</b>	Коэффациент стандартного уплотнения грунтов		
THE HOUDE	песчаных и хиныровичо	суглини- стых	There the
I	2	3	4
цементобетонное, всфальтобетонное и битумоминеральное; верхний слой в зоне промерзания	0,98	1,00	1,00
иное эжин покр промерзания	0,95	0,95	0,98

I	2	3	4
Щебеночное, обработав- ное оптумем, цементо- гручтовое:			
верхний слой в зоне промерзания	0,95	0,98	0,98
слои ниже зоны про	0,95	0,95	0,95
THUI	0,90	u <b>, 9</b> 5	0,95
Полосы безопасности	0,85	0,85	0,85

таблица 3

Karyhhumaya	Коэфициент относительного уплотнения ме козернистых грунтов			
Коэффициент стандартного ушлотнения	песчаных, суг- посчаных, суг- линестых лег- ких	СУГЛИНИСТЫХ ТЯЖЕЛЫХ, ГЛИ- НИСТЫХ	лессовых и лес- совидных, чер- ноземних	
1,00	1,10	I,05	1,20	
<b>0,</b> 98	1,08	1,03	1,18	
0,95	1,05	1,00	1,15	
0 <b>,9</b> 0	1,00	0,95	1,10	
0,85	0,95	0,90	I,05	

6.18. Объем земляних ребот в внемке определяется с учетом величини осадки грунта при последующей работе

планировочных и уплотняющих машин. Величина осадки грунта определяется по результатам контрольных учлотнений.

#### 7. РАЗРАБОТКА СХЕМЫ ПЕРЕМЕШЕНИЯ ГРУНТА

- 7.1. Исходными материалами для составления схемы неремещения грунта являются план вертикальной планировки, картограмма земляних работ, данные о строительных свойствах грунтов участка и сведения о запрещенных направлениях возки.
- 7.2. Основным показателем экономичности решения скемн перемещения грунта является трудоемкость (или стоимость)
  работ по перемещению грунта из выемок в насыши:

- где  $\sum V_i L_i$  сумма произведений перемещаемих объемов грунты на расстояние их перемещения (или стоимость перемещения единицы объема гругта), и  $^3$  м (или руб.).
- 7.3. Расстояния перемещения грунта определяются на плане земляных работ и принимаются равчыми расстоянию между пентрами тяжести массик за с учетом запрещенных направлений перемещения грунта.
- 7.4. Для повышения точности определения тручоемкости (или стоимости) работ по перемещению грунта рекоменду-

ется делить земляние массивы, имеющие большие размеры в плане, на части, рассматривая в дальнейшем кажцую часть как самостоятельный земляной массив.

7.5. При сравнительно небольшом числе массивов выэмок и наснией схема перемещения грунта составляется без применения математических методов. При этом следует руководствоватьс. следующими основными принципами:

расстояние перемещения грунта должно быть минимальным:

направление перемещения грунта следует выбирать цо уклону местности;

следует избегать перемещения грунта через проектируемые искусственные покомтия:

пересечения направлений перемещения нежелательны.

При большом объеме земляных работ оптимальное решение для построения охемы перемещения грунта следует находить с помощью математического метода (приложение 5).

В наиболее сложных случаях при большом числе внемок и насыпей для составления схемы перемещения грунта необходимо использовать ЭВМ (приложение 6).

- 7,6. Если земляной массив имеет несложное очертание в плане и рабочие отметки внутри его контура распределены более или менее симметрично, положение центра тяжести такого массива может быть определено приближенно, на глаз.
- 7.7. При сложном очертании массива и неравномерном распределении отметок положение центра тяжести массива определяется аналитическим или графическим способами.
- 7.8. При определении центра тяжести массива аналитическим способом (рис. 10) его координаты определяются по формулам

$$X_{y.\pi} = \frac{Z V_{yi} x_i}{V_{0bin}}$$
;

$$V_{4.T} = \frac{\sum V_{xj} y_j}{V_{0\delta u_j}},$$

где  $V_{yi}$  и  $V_{xj}$  — объемы земдяных работ р вертикальной  $\dot{J}$  —й полосе квадратов, м $^3$ ;  $x_i$  и  $y_j$  — расстояния от соответствующих осей координат до средней линии вертякальной  $\dot{I}$  —й и горизонтальной  $\dot{J}$  —й полосе квадратов, м.

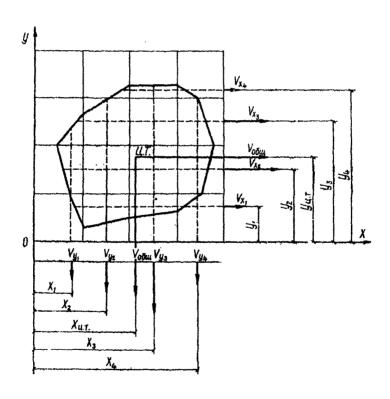


Рис. IO. Определение центра тяжести массива аналитическим способом

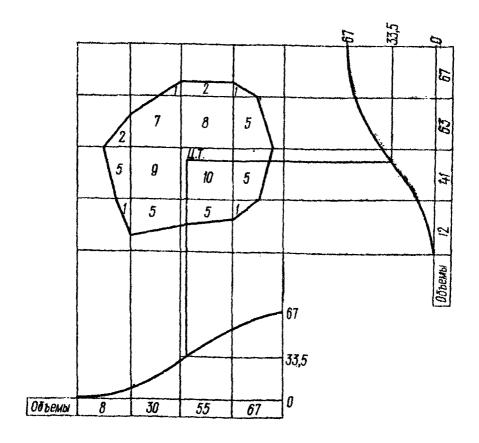


Рис. II. Определение центра тяжести массива графическим спостом

7.9. Графический способ определения центра тякести массива (рис. II) основан на построении титегральных кривых объемов грунта и позволяет делить массив на части с заданным объемом.

В массиве с инчисленными объемами по квадратам определяются суммарные объемы в колонках квадратов. Полученные объемы в свою очередь последовательно складываются по нярастам им итогом и откладываются в определенном масштабе на предолжении линий чивелировочной сетки. Путем соединения полученных точек получается интегральная кривая объемов. Середина кривой соответствует половине суммарного объема. Через точку середины интегральной кривой проводится линия, разделяющая массив на два части с равными объемеми.

Путем аналогичных вычислений и построений для перпенцикулярного направления получается вторая линия, разделяющая массив на две части с равными объемами. Точка пересечения этих линий является центром тяжести массива.

> 8. ИСПОЛЬЗОВАНИЕ МАТЕМАТИЧЕСКИХ МЕТОДОВ И ЭВМ ПРИ ПРОЕКТИРОВАНИИ ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛАНИРОВКИ-АЭРОЛРОМОВ

8.1. При проектировании вертикальной планировки аэродромов высокого класса и в условиях сложного рельефа возникает необходимость выполнения большого объема вычислительных работ и решения оптимизационных задач.

К наиболее трудоемким вычислительным работам отно-

подсчет объемов земляних работ в пределах отдельних квадратов, массивов внемок и наснией и суммарного. объема земляних работ в целом по всему объекту;

определение координат центров тяжести грунтовых мяссивов внемок, насыпьй и расстонний между ними.

К оптимизационным водачам относится определение:

очертания и высотного положения проектной поверхности элементов аэродрома, чамлучшим образом удовлетворяжних нермативным, продзеодственным и экономическим требованиям с учетом местных условий;

минимальной по трудоемхости или стоимости схеми перемещения грунта с учетом местных грунтовых условий и вида землеройных и транспортных машин. 8.2. Использование ЭВМ для решения оптимизационных задач вертикальной планировки существенно сокращает время для поиска оптимального решения и расширяет возможности вариантного проектирования и позволяет находить более вигодине, чем при обычном проектировании решения.

ЭВМ целесообразно применять для решения сравнительно сложных оптимизационных задач вертикальной планировки аэродромов, а также для выполнения вычислительных работ большого объема.

- 8.3. Основные положения по применению ЗВМ для подсчета объемов земляных работ, оптимизации схемы перемещения грунта и оптимизации проектной поверхности на различных стадиях проектирования приведени в приложении 6.
- 8.4. При сравнительно небольшом числе внемок и насипей (до IO-I5) задачи подсчета объемов земляных работ и
  оптимизации схемы перемещения грунта рационально решать с
  использованием клавинных ЭВМ и алгоритмов, предназначенных
  для решения "вручную". Для оптимизации схемы перемещения
  грунта можно рекомендовать алгоритм, помещенный в приложении 5.
  - 9. ТЕХНИКО-ЭКОНОМИЧЕСКИЕ ПОКАЗАТЕЛИ ДЛЯ ВЫБОРА ОПТИМАЛЬНОГО ВАРМАНТА ПРОЕКТА ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛАНИРОВКИ
- 9.1. Проектирование вертикальной планировки аэродрома должно включать в себя несколько вариантов проектных
  решений, их сравнительные характеристики и выбор наилучшего проектного решения с точки зрения эксплуатационных,
  строительных и экономических показателей.
- 9.2. Проектине решения вертикальной планировки аэродрома с точки эрения его эксплуатационных качеств следу+ ет оценивать по следующим показателям;

средний продольный чилон ИВШП (ГВЩІ); расстояние видимости;

условия объспечения водоотвода;

количество точек сопряжения продольных уклонов, в которых направления уклонов меняются на обратные (основные тальвеги и водоразделы).

9.3. Оценку проектных решений вертикальной планяровки аэродрома с точки зрения трудоемкости выполнения земляных работ следует производить по следующим показателям:

общий объем глубинных земляных работ,  ${\tt M}^3$ ; объем дополнительных работ с растительным грунтом,  ${\tt M}^3$ ; площадь планировочных работ, га;

суммарная работа по перемещению грунта из внемок в насыпи,  $\mathbf{m}^3$ . м.

9.4. Суммарную работу W по перемещению грунта из массивов внемок в массивы насыпей следует определять по формуле

W= ZVi Li,

где  $\bigvee_{i}$  - объем перемещаемого грунта, м<sup>3</sup>;  $\downarrow_{i}$  - расстояние перемещения i-го объема, м.

9.5. Для экономической оценки проектных решений вертикальной планировки аэродрома следует использовать следующие показатэли:

общую стоимость земляных и планировочных работ, руб. среднюю стоимость разработки и перемещения I м<sup>3</sup> грун-та, руб/м<sup>3</sup>.

# IO. СОСТАВ И ОФОРМЛЕНИЕ ПРОЕКТА ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛАНИРОВКИ

10.1. При составлении и оформлении проекта вертикальной планярожим аэропрома должны выполняться требования

"Инструкции по разработке проектов и смет для промышленно-. го строительства", "Временной инструкции о составе и оформлении строительных рабочих чертежей", "Руководства по оформлению и выпуску проектных и изыскательских материзлов для объектов строительства гражданской авиации" и других общесоюзных и ведомственных норматавных документов, а также учитываться опыт проектирований аэродромов гражданской авиации.

Ниже приведен перечень необходимых материалов, их содержание и оформление для стадий технического проекта и рабочих чертежей.

## Технический проект

10.2. Проект вертикальной планировки актропрома на стадии технического проекта должен вилючать следующие текстовые и графические материалы:

пояснительную записку, в которой должны приводиться анализ исходных материалов для составления проекта, варианты проекта (если сни выполнялись) и их анализ, обоснование выбора основного варианта и анализ его особенностей, обоснование решений вертикальной планировки для ософих участков аэродрома, рекомендации по выбору машин для производства земляных работ, технико-экономические показатели проекта вертикальной планировки по вариантам;

продольный профиль ИВШ, составляемый, как правило, в горизонтальном масчтабе 1:5000, в вертакальном 1:200 (1:100).

На чертеже следует показывать: натуряне отметки поверхности земли по оси ИВШ, через 100 или 50 м, включая КПБ и учестки сопряжений; линию поверхности земли, построенную по натурным отметкам; проектные отметки покрытия и поверхности грунтового основания; лянии поверхностей покрытия и грунтового основания, построенные по проектным отметкам; проектные расстояния и уклоны, рабоча, стметки поверхности грунтового основания с учетом

снятия растительного слоя; тип покрытия и его толщина; номера выработок и геологические разрезы по ним с указанием толщины грунтовых слоев и уровня грунтовых вод (в том часле верховодки); условные обозначения.

Пример оформления продольного профиля ИВШ приведен на рис. З приложения 2;

план вертикальной планировки, составляемой, как правило, в масштабе I:5000 с высотой сечения рельефа через 0,5 м.

На чертеже следует показывать: границы летных полос, эон IPM и др.; контуры существующих и проектируемых искусственных покрытий; пикетаж по оси ВШП; натурные и проектные торизонтали линии нулевых работ; местоположение реперов, шурфов и скважин; условные обозначения.

Пример сформления плана вертикальной планировки примедев на рис. 4 приложения 2:

картограмму земляних работ и схему перемещения грунотя, составляемие, как правило, в масштабе I:5000.

На чертеже следует показивать: граници летних полос, зон ГРМ, КРМ и т.п.; контури существующих и проектируемых искусственных покрытий; контуры залегания грунта, водлеженего замене; пикетая по оси ВПП; нулевые изолинии; номера массивов насыпей, обозначаемые четными числами, и внемок, обозначаемые нечетными числами; объемы земляных работ по массивам; ведомости объемов земляных работ; направление перемещения грунта с указанием объемов и расстояний перемещения (для растительного и минерального грунтов отдельно); ведомость перемещения грунта; условные обозначения; примечания.

Пример оформления картограммы земляных работ и схемы перемещения групта приведен на рис. 5 приложения 2.

# Рабочие чертежи

10.3. Проект вертикальной планировки аэродрома на стадии рабочих чертежей должен вилючать следующие текстовые у графические материалы: пояснительную записку, составляемую при необходимости. В ней должны обосновываться изменения решений, принятых ранее в техническом проект.

продольные профили ИВПІ, РД, состарляемые, как правило, в горизонтальном масштабе I:2000, в вертикальном I:100 - I:50.

На профилях следует показывать: натурные отметки поверхности земли по осям РД или по оси ВПП, обозначенные через 40 м, включая КПБ и участки сопряжений; линию поверхности земли, построенную по натурным отметкам; проектные отметки поверхностей покрытия и грунтового основания, обозначенные через 40 м; линии поверхностей нокрытия и грунтового основания, построенные по проектным отметкам; проектные расстояния и уклоны; рабочие отметки поверхности грунтового основания с учетом снятия растительного слоя; толщину покрытия и отдельных слоев его основания; номера выработок и геологические разрезы по ним с указанием уровня вод (в том числе и верховодки); условные обозначения.

На этих же чертежах, непосредственно под продольным профилем, следует приводить план вертикальной планировки грунтового основания искусственных покрытий ИВШІ или РД с разблавкой его на прямоугольники длиной по 40 и 20 м и шириной, равной ширине основания покрытия. Для повышения четкости чтения масштаб плана вертикальной планировки грунтового основания по длине принимается равным горизонтальному масштабу продольного профаля (1:2000), а по ширине должен быть более крупным (1:1000 — 1:500).

На плане вертикальной планировки грунтового основания следует показывать: сетку прямоугольников и ее размери; переходи инженерных коммуникаций с указанием пикетажного положения, диаметра и количества труб; отметки поверхности земли в вершинах сетки прямоугольников с учетом снятия растительного слоя; проектные и рабочие отметки поверхности грунтового основанля; пулевые изолинии; объемы насыпи и внемки, проставляемые внутри каждого прямоугольника; условные обозначения. Пример оформления продольного профиля ИВПП по оси и план гертикальной планировки грунтового основания приводен на рис. I приложения 2.

Продольний профиль ИВПП (РД) в необходимых местах дополняется поперечными профилями, составляемыми в масшта- бе I:500 - I:IOO. Количество поперечных профилей должно быть достаточным для четкого определения положения проектной поверхности ИВПП (РД) относительно прилегающей грунтонной поверхности.

На поперечних профилях следует показывать: проектиме отметки поверхности ИВШІ (РД) по оси, на кремках покрития и в местах сопряжения с прилегающей грунтовой частью азродрома; линию поверхности покрития, построенную по проектним отметкам; фактические отметки поверхности земли в тех же точках; линию поверхности земли, построенную по фактическим отметкам; расстояния и проектние уклоны.

Поперечные профили ИВШІ (РД) помещеются над предельным профилем ИВШІ (РД) на соответствующих пикетах или вычерчиваются отдельно (рис. 2 приложения 2);

план вертикальной планировки, составляемый, как правило, в масштабе 1:2000 с висотой сечения рельефа через 0,25 м.

На чертеже следует показивать: граници летних полос, зон ГРМ и др.; контури существующих и проектируемых ис-кусственных погрытий; пикетаж по осям ВПП и РД; нивелировочной сетку и ее размери; фактические и проектные отметки вершин нивелировочной сетки и кремок искусственных покрытий; фактические и проектные горизонтали; рабочие отметки в вершинах нивелировочной сетки, по кромкам покрытий и на сопряжении; нулевие изолинии; местоположение и отметки реперов, шурфов и скважин; условные обозчачения.

Примор оформления плана вертикальной планаровка приведен на рис. 6 приложения 2;

картограмму земляних работ и схему перемещения грунта, составляемые, как правило, в мясштабе 1:2000.

На чертеже следует показывать: границы летных полос. зон ГРМ и т.п.: контуры существующих и проектируемых искусственных покрытий: контуры грунта, подлежащего замене: пикетаж по осям ИВПП и РД: нивелировочную сетку: местоположение реперов: проектные и рабочие отметки в вершинах нивелировочной сетки по кромкам покрытий и на сопряжении: объеми земляных работ в квапратах нивелировочной сетки: нулевие изолинии: изолинии работ ± 10 см: номера массивов насипей (четные) и внемож (нечетные): направления перемещения грунта с указанием объемов и расстояний перемещения от пентров тяжести массивов (для растительного и минерального грунтов отдельно): границы разделения массивов: ведомость объемов земляных работ по массивам с растительным и минеральным грунтом; места обвалования растительного грунта; ведомость перемещения грунта: условные обозначения.

При большой загруженности этого чертежа его необходимо разбивать, сохраняя общее содержание, на теа - картограмму земляных работ и схему перемещения грунта. В таком случае, например, на картограмме земляных работ следует показывать: граничы летных полос, зон ГРМ и т.п.; контуры существующих и проектируемых искусственных покрытий;
контуры грунта, подлежащего замене; пикетаж по осим ИВПП
и РД; нивелировочную сетку; местоположение реперов; проектные и рабочие отметки в вершинах нивелировочной сетки по
кромкам покрытий и на сопряжении; нулевые изолиния; изолинии работ ± 10 см; номера массивов насыпей (четные) и
внемок (нечетные); объемы земляных работ в квадратах нивелировочной сетки; ведомости объемов земляных работ по массивам с растительным и минеральным грунтами.

Пример оформления картограмми земляних работ приведен на рис. 7, схема перемещения грунта на рис. 8 приложения 2, форма ведомостей объемов земляних работ в табл. I и 2 приложения 7;

плани вертикальной планировки грунтсвого основания искусственных покрытий МС и перрона, составляемие, как правило, в масштабах I:2000 - I: 500.

На планах следуст показивать: нивелировочную сетку и ее размеры; переходы инженерных коммуникаций с указанием пикетажного положения, диаметра и количества труб; отмети поверхности земли в вершинах сетки с учотом снятия растительного слоя; проектные и рабочие отметки поверхности грунтового основания; нулевые изолинии; объемы насыпи и внемки в каждом квадрате сетки; условные обозначения.

Пример оформления плана вертикальной планировки грунтового основания искусственных покрытий МС приведен на рис. 9 приложения 2;

план укладки искусственных покрытий в отметках, собтавляемый, как правило, в масштабе I:IOOO - I:5OO. Его следует выполнять раздельно для различных элементов аэродрома (ВПП, РД, МС и др.).

На чертеже следует показывать: контуры покрытий; конструкцию покрытий в необходимых местах; пикетаж; нивелировочную сетку и ее размеры; проектные отметки поверхности покрытия и грунтового основания; проектные уклоны и расстояния; линия перелома плоскостей с указанием уклона и протяженности каждой плоскости; условные обозначения.

При строительстве многослойных покрытий и оснований на чертеже необходимо указывать отметку каждого слоя.

Допускается показывать проектную поверхность покрытий горизонтали с высотой сечения через 0, I или 0,2 м.

Пример оформления плана укладки искусственных пскрытий в отметках приведен на рис. 10 приложения 2.

# технорабочий проект

10.4. Технорабочий проект вертикальной планировки аэродрома должен включать следующие материалы;

пояснительную записку, содержание которой аналогично содержанию пояснительной записки для технического проекта:

чертежи, перечень и содержание которых аналогичны перечны и содержанию рабочих чертежей.

#### приложения

Приложение І

## Термины и определения

Торизонтали - линии на топографической карта или плане, соединяющие точки земной поверхности с одинаковими вноотними отметками.

Одноименные горизонтали - горизонтали с одинаковыми вноотными отметками.

Натурные отметки и натурные горизонтали - высотные отметки и горизонтали существующей поверхности.

Проектные отметки и проектные горизонтали - высотные отметки и горизонтали проектной поверхности.

Рабочие отметки - алгебраическая разпость между проектной и фактической высотными отметками.

Изолинии рабочих отметок — линии на плане, соединяющие точки с одинаковыми рабочими отметками в пределах одного грунтового массива.

Линия нулевых работ — линия, соединимая точки с нулевыми рабочими отметками и определяющая границу вемляных работ.

Изоповерхность - геометрическое место точек, отстоящих от проектной поверхности на одинаковых расстояниях.

Профиль планировки — графическое исображение в уменьменном масштабе разреза плоскости или сооружении вертикальной плоскостью.

Предольний префяль ИВШІ (ІВШІ, РД, коллектера и др.) вертичэльный разрез по оси ИВШІ (ІВШІ, РД, коллектера и др.).

Поперечний профиль ИВШП (ГВПП, РД, коллектора и др.)разрез по линии, перпендикулярной оси ИВПП (ГВПП, РД, комлектора и др.) Горизонтальный профить - плоская фигура, образованная пересеквющимися одноименными фактической и проектной горизонталями.

Крайние участки ИВПП и БПБ — концевые участки ИВПП и БПБ, имеющие длину, равную I/6 длины ИВПП — для аэрод-ромов классов A, B, B; I/4 длины ИВПП — для аэродромов классов I, A, E.

Остальная часть ИВПП (БПБ) относится к ее средней части.

Уклон поверхности на прямолинейном участке вертикального профиля — величина, определяемая как отношение разности отметок конечных точек участка к его горизонтальному проложению.

Направление уклона - направление от точки участка с сольшей отметкой к точке с меньшей отметкой.

Средний уклон ИВІП — уклон, определяемый как отношение разности отметок конечных точек на оси ИВПО к ее длине.

Нисходящий крейний участок ИВПП (ГВПП, БПБ) - крайний участок ИВПП (ГВПП, БПБ), имеющий продольный уклон, направленный от конца среднего участка к торцу ИВПП (ГВПП, БПБ).

Восходящий крайний участок ИВШІ (ГВПЯ, БПБ) - участок, имеющий направление продольного уклона, обратное направлению продольного уклона нисходящего участка.

Излом поверхности — угол, образующийся в точках изменения уклонов проектной или существующей поверхности.

Величина излома измеряется при смежных уклонах одинакового направления их разностью, при уклонах разных направлений - суммой.

Излом в точке сопряжения уклонов — излом, образующийся при продолжении двух соседних прямых участков вертикального профили до их пересечения.

Участок излома — участок вертикального профиля, в пределах которого осуществляется перехол от одного сопрягаемого уклона к другому.

Шаг проектирования — минимально допустимое по горизонтали расстояние между двумя соседними точками излома проектной поверхности.

Узлы искусственных покрытий — участки аэродромных покрытий в местах поворотов и пересечений РД и перехода от одного элемента аэродрома к другому.

Требень ИВПП (РД) - линия пересечения плоскостей, образующих пвускатыми поперечный профиль ИВПП (РД).

Кромка искусственного покрытия — линия, совпадающая с краем искусственного покрытия.

Бровка - линия, по которой проходит нижний край грузтовой обочины.

Обочина — неукрепленный или укрепленный груятовый участок, примыкающий к кромке искусственного покрытия и имеющий ширину, установленную нормативинии требованиями.

Земляные работы - работы на участках выемок или насыпей с абсолютными значениями рабочих отметок более 10 ск.

Планировочние работи – земляние работи на участках с рабочими отметками в пределах от 0 до  $\pm$  10 см.

Дефектное место - участок аэродрома, поверхность которого не удовлетворяет нормативным требованиям.

Частный нулевой баланс земляных работ — равенство объемов выемок и насыпей в пределах одного дефектного меств.

Общий нулевой баланс земляных работ — равенство объемов выемок и наснией в границах территории аэродрома и аэропорта.

# Приложение 2

# Примеры чертежей проекта вертикальной примеры чертежей проекта вертикальной

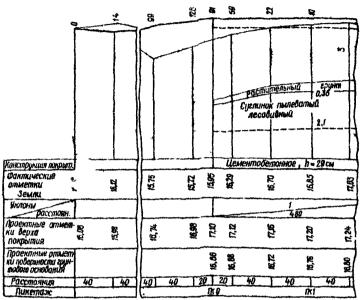




Рис. І. Продольный проўняь ИРШІ на стадын рабочих чертежей

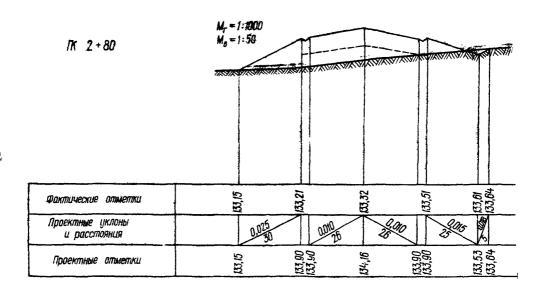
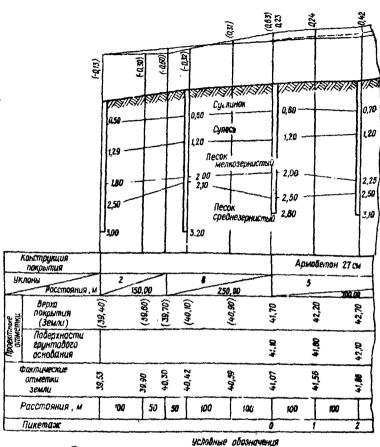


Рис. 2. Поперечный профиль ИЕШі на ШК 2+80,0



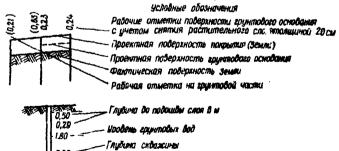
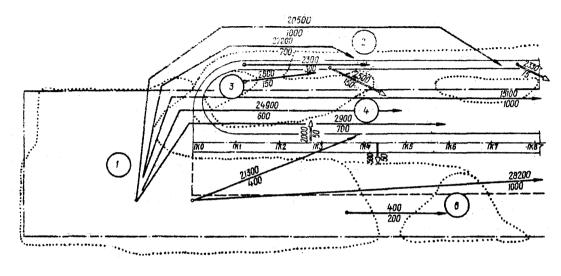


Рис. 3. Продольный профиль ИВШІ на стадии технического проекта

## 

Рис. 4. План вертикальной планировки на стадии тех-

Фактические горизонткий



#### Условные обозначения

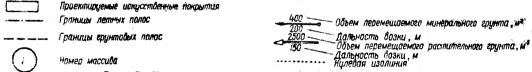
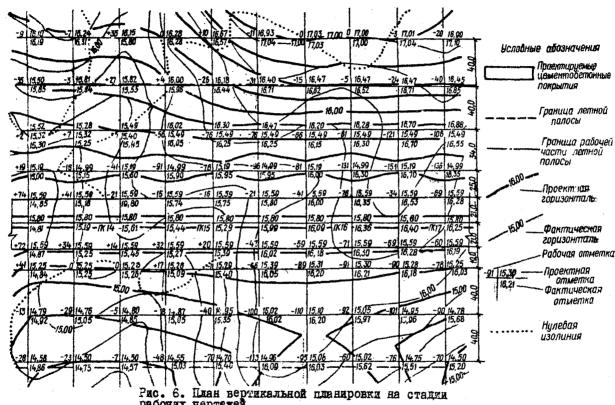


Рис. 5. Картограмма земляных работ и схема перемещеная грунта на стадии технического проекта



рабочих чертежей

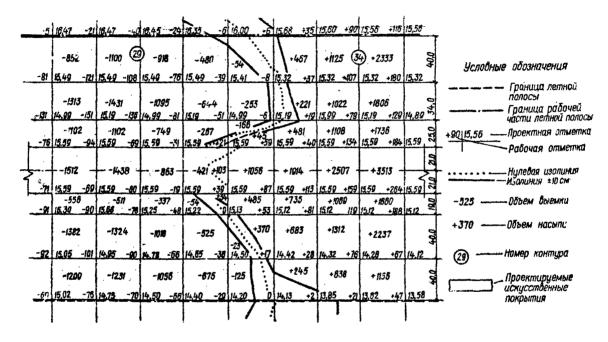


Рис. 7. Картограмма земляных работ на стадии рабочих чертежей

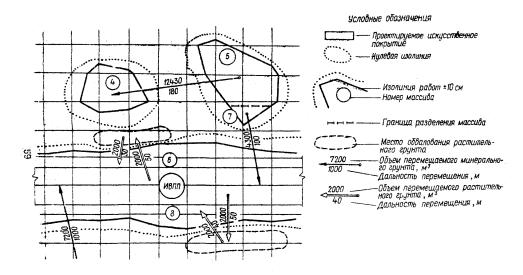


Рис. 8. Сжема перемещения грунта

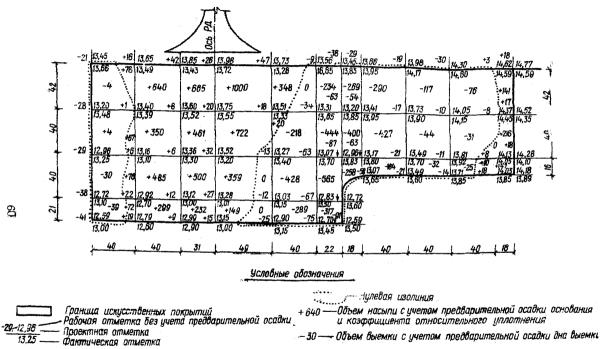
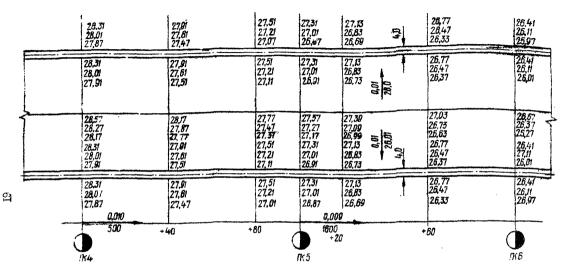


Рис. 9. План вертикальной планировки грунтового основения искусственных покрытий МС на стадии рабочих чертежей



## *Условные обозначения*



Рис. 16. План уклания искусственных покритый в отметках

### Приложение 3

Примеры решений вартикальных планировок узлов искусственных покрытий аэролрома

ПРИМЕР I. Решить вертикальную планировку симметричного виража на участке поворота магистральной РД, двускатного симметричного поперечного профиля (рис. I).

Моходные данные : 
$$\beta = 90^{\circ}$$
;  $H_{A} = 101$ , 40 ;  $H_{B} = H_{B}$ ,  $= 101,30$ ;  $L_{non} R_{A} = 0,01$  ;  $L_{npo} R_{A} = 0,005$ ;  $L_{B} = 0,\infty$ .

Нормативные требования: мин имально допустимый радиус кривизны поверхности РД Rmin = 4000 м ( $\Delta imax = 0,01$ ); максимально допустимый продольный уклон РД imax pq = 0,02; радиус закругления РД по ьнутренней кромке R = 40 м.

#### Решение

Пля разбивка поверхности виража на переходние плоскости подсчитывается величина обмах из условия обеспечения допустимых изломов:

$$\alpha_{\text{max}} = 2 \arcsin \frac{\Delta l_{\text{max}}}{2 l_{\text{B}}} = 2 \arcsin \frac{0.01}{2 \cdot 0.02} \approx 30^{\circ}$$

Затем определяется количество переходных плоскостей виража:

$$\Pi = \frac{\beta}{\alpha l_{max}} = \frac{90^{\circ}}{30^{\circ}} = 3.$$

Из условия возвышения кромки покрытия над грунтовой поверхностью назначается отметка точки  $C_1$ , что для симметричного виража определят и отметки точек  $D_1$ ,  $E_1$ ,  $K_1$ :

$$H_c = H_{D_i} = H_{E_i} = H_{K_i} = 100.75 + 0.3 = 101.05$$

Проверяется уклон по линия  $B_i C_i$  и излом поверхности в точке  $G_i$  для расстояния  $L_{c,c_i} = 40$  м:

$$l_{B,C_1} = \frac{H_{0.} - H_{C_1}}{L_{B,C_1}} = \frac{101.30 - 101.05}{40} = 0.0063 < l_{max PA} = 0.02,$$

излом поверхности в точке В

Δ ia = iac - inpod pa = 0,0063-0.005 = 0,0013 < Δimax 0,01.

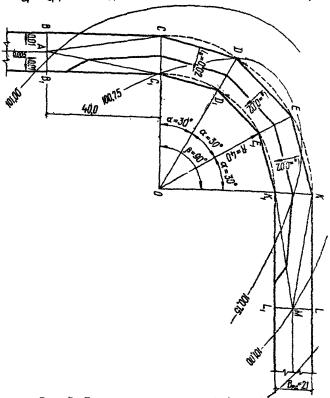


Рис. І. Поворот магистральной РД (вирак)

Для симметричного виража уклоны по диагоналям СС,О,О, одинаковы, они равны

$$l_0 = l_0 \cos \frac{\alpha max}{2} = 0.02 \cos \frac{30^{\circ}}{2} = 0.019$$
.

Проверяется уклон по линия BC (  $L_{ac} = L_{a,c}$ ) и излом поверхности в точке B:

уклон по линии ВС

излом поверхности в точке В

можно принять:

$$H_L = H_{L_1} = H_0 = H_{0_1} = 101,30;$$

Отроятоя горизонтали поверхности узла.

ПРИМЕР 2. Решать вертикельную пленировку узла на участке примыкания магастральной РД к ИВШІ (рис. 2).

Исходине данние: 
$$L_{npod}$$
 ивлл = 0,01;  $L_{non}$  ивлл = 0,015;  $L_{non}$   $R_{npo}$  = 0,01;  $R_{npod}$  = 11,12;  $R_{npod}$  = 10,41.

Нормативные требования: минимально допустивый радкус кражизны поверхности РД —  $R_{min}$  = 6000 м ( $\Delta$  imax = 0,0067); максимально допустивый продольный уклон РД —

 $i_{\text{max pg}} = 0.02$ ; реднус закругления РД по внутренней кромке - R = 50 м; ширина РД -  $B_{\text{pg}} = 21$  м.

#### Решение

После гринятия схеми водостьода и разбивки поверхности узла на переходные плоскости назначается отметка точки F из условия обеспечения возвышения кромки яскусственных покрытий над грунтовой поверхностью, что одновременно окределит и отметку точки C:

продольный уклон переходной плоскости I в направлении FF' и излом поверхности на поперечнике АВ не должни превышать максимально допустимых значений.

Для проверки этого условия спределяются:

отметка точки Е

$$H_{F'} = H_A - L_{AF'} i_{npod} usnn = 11,12-21 \cdot 0.01 = 10.91;$$
yrann no annam FF'

$$L_{FF'} = \frac{H_{F'} - H_{F}}{L_{FF'}} = \frac{10.91 - 10.30}{50} = 0.012 < 0.02;$$

излом поверхности на поперечника AB;  $\Delta \dot{L}_{AB} = \dot{L}_{non} \ usnr - \dot{L}_{FF} = 0.015 - 0.012 = 0.003 < 0.005$ 

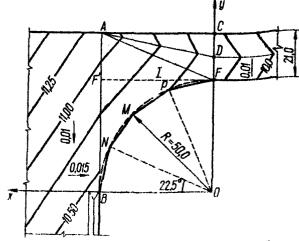


Рис. 2. Узел примыкания магистопльной РЛ к ИЕЛИ

продольный уклон плоскости Т и излом поверхности на поперечнике АВ уповлетворяют но: мативным требованиям.

Проверяется уклон по линии АС:

$$L_{AC} = \frac{H_A - H_C}{L_{AC}} = \frac{11,12 - 10.30}{50} = 0.015 < 0.02,$$

что также меньше максимально допустимого вначения.

Определяется отметка точки Д:

Излом поверхности на поперечнике CD зависит от продольного уклона  $\rho \mathcal{A}$  . Этот уклон следует назначать, исходя из рельефа местности с учетом требований к уклонам и кривизне поверхности.

В частисм случае (  $\dot{L}_{npo}$  рд=  $\dot{L}_{ac}$  ) поперечника CDможет не быть.

His betaches other tores N , M . Pределяются их координаты. Для этого начало координат помепрется в точку О , а оси координат направляются так, mar norasano na Dec. I:

$$X_N = R \cos 22.5 = 50$$
 0.92 = 46.0 m;  
 $Y_N = R \sin 22.5 = 50$  0.38 = 19.0 m;  
 $X_M = R \cos 45^0 = 50$  0.7 = 35.0 m;  
 $Y_M = R \sin 45^0 = 50$  0.7 = 35.0 m;

 $X_0 = R \cos 67^{\circ}_{,5} = 50$  0,08 = 19,0 m;

 $Y_0 = R \sin 67.5 = 50$  0.92 = 46.0 M:

BHTHCARETCA OTMETRA TOTAL 2 Hu = Ha + YN inpoduenn - (R-XN) iff' = = 10.41 + 19.001 - (50.46).0012 = 10.55

Анелогично подочитиветтоя Нм и Но :

Строятоя горизонтели поверхности узла.

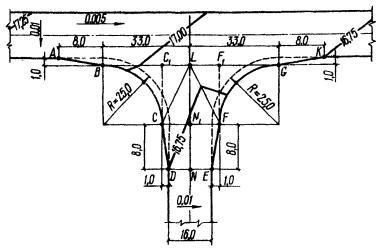
Пример 3. Решать вертикальную планировку узла на участке примикания односкатной соединительной РД к магистральной РД (рис. 3).

Исходные данные:  $H_A = 17, 16$ ;  $H_D = 16,75$ ;  $H_E = 16,59$ ;  $H_N = 16,67$ ;  $L_{pool}$  мед = 0,005;  $L_{non,Meg} = 0,01$ ;  $L_{non,Ceg} = 0,01$ . Нормативные требования: радиус закругления РД по внутренней кромке R = 25 м; минимально допустимый радиус кривизны поверхности  $R_{min} = 6000 \text{ м}$  (  $\Delta L_{max} = 0.00000$ )

= 0,0067); шарина РД  $B_{\text{AA}}$  = 16 м; ушарения на поворотах РД - 1,0 м; длина участка отгона уширения - 8,0 м.

#### Решение

Для перехода от поперечного уклона СРД к продольному уклону МРД вводятся давговали CL и FL , а для перехода к поперечному уклону МРД — поперечники GL и L G



Рас. 3. Узел примыкания соединательной РД и магастральной РД

Затем определяются проектные отметки фиксированных точек контура покрытия МРД;

$$H_a = H_a - 8i_{npolness}[0i_{nonness}]$$
 17, 16 - 8 0,005 - 1,0 0,01 = 17,15;  
 $H_{L} = H_a - L_{BL}$   $i_{npolness}$   $H_{PR} = 17$ ,  $i_{1} = 33$  0,005 = 16,95;  
 $H_{C} = H_{C} - L_{BC}$   $i_{npolness}$   $H_{PR} = 17$ ,  $i_{1} = 66$  0,005 = 16,78;  
 $H_{C} = H_{C} - 82$   $i_{npolness}$   $H_{PR} = 17$ , 16 - 82 0,005 = 16,75.

Далее определяются продольный уклон переходной плоскости I и проектные отметки точек C и F:

$$= 16.67 + 8 \quad 0.009 + 9 \quad 0.01 = 16.83$$
,  $H_{\text{F}} = 16.67 + 8 \quad 0.009 - 9 \quad 0.01 = 16.65$ .

Для вычисления продольных уклонов плоскостей  $\Pi$  и  $\Pi$  определяются проектные отметки вспомогательных точек C, и

$$H_{c,=} H_{a} - L_{ac}$$
 inpod. MPA =  $I7$ ,  $II - 24$  0,005 =  $I6$ ,99,  $H_{b} = H_{L} - L_{LR}$  inpod. MPA =  $I6$ ,95 - 9 0,005 =  $I6$ ,90.

Определяются укловы по линиям СС, и F.F.

$$\dot{L}_{ec} = \frac{H_{c} - H_{c}}{L_{cc}} = \frac{16,99 - 16,83}{24} = 0,0075,$$

$$\dot{l}_{FF} = \frac{H_{F} - H_{F}}{L_{FF}}$$
 =  $\frac{16,90 - 16.65}{24}$  0,01.

$$\Delta i_{BL} = i_{non, mpq} - i_{CC_1} = 0.01 - 0.0075 = 0.0025,$$

$$= 0.01 - 0.01 = 0.$$

$$= i_{RB_1} = i_{non, mpq} - i_{FF_1} = 0.01 - 0.01 = 0.$$

Полученные изломы и уклоны не превышают максималь-

Строятся горизонтали поверхности узла.

### Палетка заложений

Исходными данными для построения палетки заложений являются:  $R_{min}$  — минимально допустимый радиус кривизны поверхности, м;  $h_{top}$  — высота сечения рельефа, м;  $\mathcal{M}$  — максимально допустимый уклон поверхности.  $i_{max}$  — знаменатель масштаба топографического плана.

Палетка заложений строится на прозрачном материале с использованием следующих зависимостей:

$$\mathcal{Z}_{n} = \frac{10^{3}}{M} \sqrt{2 R_{min} (n h_{eop} + \Delta)};$$

$$\mathcal{Z}_{max} = \frac{R_{min} \ i_{max} \ 10^{3}}{M};$$

$$\mathcal{Z}_{min} = \frac{h_{zop} \ 10^{3}}{M \ i_{max}};$$

$$\mathcal{Z}_{m} = \frac{h_{zop} \ 10^{3}}{M \ i_{min}};$$

$$\mathcal{Z}_{m} = \frac{h_{zop} \ 10^{3}}{M} \sqrt{\frac{2 R_{min}}{\Delta}},$$

где n — порядковый номер ветви палетки заложений ( n = 0,1,2,3...);

 $x_n$  - расстояние от оси палетки заложений до n -й ветви на шкале, соответствующей определенному значению величини  $\Delta$  (  $\Delta$  = 0, 0,2  $h_{zep}$ , 0,4  $h_{zep}$ , 0,6  $h_{zep}$ , 0,8  $h_{zep}$ ), мм;

расстояние по вертикали между вершиной круговой кривой и ближаймей нижней горизонталыр, м;

 $x_{max}$ — величина, ограничивающая вначеная  $x_n$  по условию максиматьно допустимого уклона поверхности, мм;

dmin - минимально допустимое заложение, соответствующев максимально допустимому уклон, поверхности imax, мм;

От - максимально допустимое заложение, соответствующее минимально допустимому уклону поверхности імі. мм:

2m - расстояние от нулевой по пополнительной ветви палетки заложений, соответствующее определенному значению , MM. инкрицон Δ

ПРИМЕР. Построить палетку заложений по следувщим ис- $R_{min} = 6000 \text{ M};$   $h_{top} = 0.25 \text{ M};$   $l_{max} = 0.020;$  M 1:2000 ( M = 2000). холным панным: lmin = 0.005:

Попсчитывается величина Эсмах:

$$\alpha_{\text{max}} = \frac{R_{\text{min}} \, \text{i.m.a.} \, 10^3 - 6000 - 0.02 \cdot 10^3}{M} = 60.0 \, \text{NM}.$$

Затем определяется величина 
$$x_n$$
:
$$x_n = \frac{10^3}{M} \sqrt{2R_{min} (n h_{aop} + \Delta)}$$

Результаты вычислений приведены в табл. І.

Табляна І

Всличина Д	Значение Жл							
	x.	æ,	$\infty_{i}$	ж <sub>3</sub>	æ			
0.00	0.0	27.4	38,7	47,4	<b>54,</b> 8			
0.05	12.2	30.0	40,6	49,0	56,2			
0.10	17,5	32,4	42.4	51,0	57,5			
0.15	21,2	34.6	44.I	52,0	56,7			
0.20	24,5	36.7	45.9	53,4	60,0			
0,25	27.4	38.7	47.4	54,8	61,3			

Определяется значение dmin :

$$d_{min} = \frac{h_{20p} \cdot 10^3}{M \text{ i max}} = \frac{0.25}{2000} = 6.2 \text{ MM}.$$

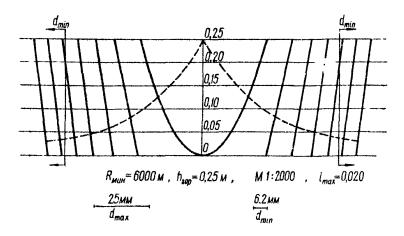
Вичисляются величини осм

$$x_m = \frac{h_{top} 10^3}{M} \sqrt{\frac{2Rmir}{\Delta}}.$$

Результаты вычислений приведены в табл. 2.

Таблица 2

Величина 🛕 , м	0,00	0,05	0,10	0,15	0,20	0,25
Величина $oldsymbol{x}_r$ ,		61,2	43,3	35,4	30,6	27,4



Палетка заложений

На основании проведенных расчетов оформляется палетка заложений (см. рис.). Решение схемы перемещения грунта с использованием алгоритма транспортной задачи, основанном на методе потенциалов

Допустим, что имеется m выемок грунта и n насипей. Обозначим:  $\lambda_{ij}$  — стоимость веремещения единицы объема грунта или расстояние перемещения из i—й внемки в j—ю насипь;  $v_{ij}$  — объем грунта, перемещаемый из i—й внемки в j—ю насипь;  $v_{ij}$ — объем j—й насипи. Здеов и далее через i обозначены номера массивов внемок (i = 1, 3,5 ..... — нечетные числа), а через i — номера массивов насипей (i = 2.4,6... — четные числа).

В эти: обозначениях условия задачи можно сформулировать следующим образом:

из каждой внемки (включая резервы) должно быть перевезено в насыпи (включая кавальеры) количество грунта, равное объему этой внемки:

$$V_{ii} = \sum_{j=0}^{n} V_{ij}$$
 (i=1,3,5,..., m); (1)

в каждую масыпь (включая кавальеры) должно быть персвезьно из выемок (включая резервы) количество грунта, равное объему этой насыпи:

$$V_{ij} = \sum_{i=1}^{m} V_{ij} \quad (j=2,4,...,n); \quad (2)$$

суммарные объемы выемок и насиней (с учетом резервов и навальеров) должны быть равны:

$$\sum_{l=1}^{m} \bigvee_{\ell i} = \sum_{j=2}^{n} \bigvee_{\mu j}; \qquad (3)$$

ное решение схемы перемещения грунта, соответствующее ми-

нимальной суммарной работе или минимальной стоимости транспортировки земляных масс из выемок в насыпи:

$$W = \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=2}^{n} V_{ij} L_{ij} = min. \qquad (4)$$

Из формулировки задачи следует, что для использования данного метода необходимо либо наличие общего нулевого баланса земляных работ внутри границ всего объекта, либо общего нулевого баланса земляных работ з учетом объемов резервов и кавальеров. В последнем случае должны быть точно определены места закладки резервов и кавальеров и соответствующие им объемы грунта, с учетом которых обеспечивается общий нулевой баланс земляных работ.

Данный метод рекомендуется использовать при сравнятельно небольшом числе выемок и насыпей (до IO-I5).

Метод погенциалов основан на последовательном улучшении некоторого первоначального решения схемы перемещения грунта, называемого базисным планом. Базисный план является одним из множества допустимых решений задачи и поэтому обязательно должен удовлетеррять условиям (I) - (3). В результате последовательных улучшений базисного плана должно быть получено единственное оптимальное решение схемы перемещения грунта (оптимальный план ), которое кроме того, должно удовлетворять условию ( 4 ). Чем лучше базисный план, т.е. чем он ближе к оптимальному, тем меньше нужно сделать шагов (итерации) для получения оптимального плана.

Задача может решаться методом потенцалов как в матричной, так и в сетевой постановке. В первом случае исходные данные для решения задачи оформляются в виде таблицы (матрипы), во втором случае - графически, в виде схемы транспортной сети с нанесенными на нее местами расположения выемок и насыпей. Графическое изображение задачи более удобно и наглядно.

Для пояснения постановки и метода решения задачи в сетевой форме ниже рассмотрен элементарний пример. На рис. 1 условно изображены тря выемки и две насили с указанием их объемов. Внемки пронумерованы нечетными числами, насыпл — четными. Каждой выемке и насили соответствует кружок, называемый вершиной. Вершины соединены линиями (ребрами), показывающими, что между соответствующими выемками возможно движение транспортных средств.

Если такое движение между вершинами невозможно (например, между внемкой и насыпью расположена ИВПИ), то ребра не проводятся. Каждому ребру соответствует определенное расстояние перемещения (расстояние между центрами тяжестей массивов). Изображенная схема не обязательно должна выполняться в масштабе, а лишь должна количественно отражать исходные данные.

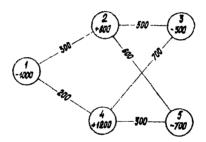


Рис. 1. Схема размещения выемок и насыпей и возможных направлений перемещения грунта

Решение задачи начинается с определения базисного плана, а все дальнейшие действия сводятся к последовательному улучшению этого плана вплоть до получения оптимального решения. Существует целий ряд способов получения базисного плана. Наиболее простой из этих способов состоит в следующем.

Распределение грунта начинается с любой из вершин (см. рис. I), соответствующей внемке (например, с вершины I). К ней примыкают два ребра. Показатель ребра (расстояние перемещения) I-4 меньше, следовательно, целесообразно вановить из внемки I именно по этому ребру.

Перемещение групта из одной вершины в другую обоз-

начается стрелками с указанием на них объема перемещаемого грунта. В данном случае нужно нанест на схему стрелку от вершины I к вершине 4 и поставить на ней число 1000 (рис. 2). Затем из вершины 3 можно переместить все 300 м³ грунта в вершину 2, туда же можно переместить также 500 м³ грунта из вершины 5, а оставшиеся в 5-й вершине 200 м³ грунта переместить в вершину 4. Таким образом, при определении базисного плана следует расставлять в первую очерець стрелки вдоль ребер с наименьшими расстояниями перемещения грунта.

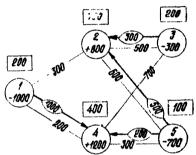


Рис. 2. Первоначальное решение схеми перемещений грунта (безасный план)

Теперь следует определять по формуле (4) суммерную работу по перемещению грунта, соответствующую данной схеме:

$$W = \sum_{i=1}^{5} \sum_{j=2}^{4} V_{ij} L_{ij} = 300.500.500.600.600.200.200.200.300 = 710.10^3 R_{N_0}$$

Основные требования к базисному плану при зетевой, постановке запачи следующие:

объем каждой внемки должен быть полностью распредечен, а в каждую насыпь должен быть перевезен требуемый объем групта;

к каждой вершине должна подходить или выходить из нее хотя би одна стрелка;

общее количество стрелок должно равнятноя количеству вершин минус единаци:

стрелки не должны образовывать замкнутую цепь. Найденный таким путем базисный план является допустимым, но необязательно оптимальным. Поэтому следующим этапом решения является проверка этого плана на оптимальность с псможью потенциалов.

Потенциалами называются числа, определяемые следующим образом. Произвольно присваивается одной из вершин потенциал. Пусть потенциал вершини I будет равен Q=200. Он записывается в квадрате около этой вершины (рис.2). Потенциалы вершин определяются по линиям стрелок к вершине. От вершини I отходит стрелка к вершине 4. Прибавив к потенциалу вершины I расстояние  $L_{\rm h}$ , получается потенциал вершины 4:

К вершине 4 подходит стрелка от вершины 5. Ке направняемие противоположно направлению нашего дражения, поэтому расстояние перемещения, соответствующее данной стрелке, не прибавляется, а вычитается:

Таким же путем определяются потенциалы других вершин:

$$P_2 = P_5 + L_{52} = 100 + 600 = 700;$$
  
 $P_3 = P_2 - L_{23} = 700 - 500 = 200.$ 

**Далее** для проверки плана на оптимальность требуется определить характеристики ребер.

Характеристики — это числа, спрецелнемые следукцим образом. Любому ребру соответствуют два потенциала. Из болишего потенциала вычитается меньший, а разность вычитается из расстояния перемещения, соответствующего данному ребру. Например, для ребра 1-2 характерастика будет равна

$$E_{10} = L_{12} - (P_2 - P_1) = 300 - (700 - 200) = -200$$

для ребра I-4

$$E_{14} = L_{14} - (P_4 - P_1) = 200 - (400 - 200) = 0$$
.

для ребра 3-4

$$E_{34} = L_{34} - (P_4 - P_3) = 700 - (400-200) = 500.$$

Характеристики ребер, которые уже имеют стрелки, всегда будут равны нулю. Это легко показать, например, на ребре I-4:

$$E_{14} = L_{14} - (P_4 - P_7) = L_{14} - (P_7 + L_{14} - P_7) = 0.$$

Поэтому характеристики следует определять только для ребер, не именцих стрелок.

Признаком неоптимальности плана распределения грунта является наличие хотя бы одной отрицательной характеристики ребра без стрелки. Это указывает на то, что существует 
лучшее решение. Для приближения к этому решению необходимо произвести перераспределение грунта. Перераспределение 
нужно производить так, чтобы в него обязательно попало ребро без стрелки, имеющее наибольшую по абсолютной величине 
отрящательную характеристику. В нашем примере такая карактеристика соответствует ребру I-2.

Для перераспределения грунта составляется цепь. Цепь представляет собой замкну ую фигуру, состоящую из ребра бей стрелки, по которому она строится (ребро I-2), и ребер со стрелками. Направление стрелок во внимание не принимается. В данном примере цепь, помимо ребра I-2, включает ребра 2-5, 5-4 и 4-1 (см. рис.2).

Перераспределение грунта производится в следувием порядке (рис. 3).

Сначала вводится новая стрелка в ребро, по которому построева данняя цець (ребро I-2). Пець обводится по направлению новой стрелки, затем отмечаются стрелки, имеющие противоположное направление. Среди них выбирается стрелка с наименьшим объемом перемещения грунта (у нас стрелка 2-5 с объемом перемещаемого грунта 500 м³). Этот объем 500 м³ прибавляется ко всем объемам в стрелках, имениих то же направление, что и новая стрелка, и вычитается из объемов в стрелках, имеющих противоположное направление.

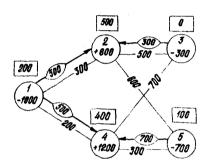


Рис. 3. Оптимальное решение схемы перемещения грунта

Объемы в стрелках, не входящих в цепь, остаются неизменными. В результате этой операции обязательно исчезает одна старая стрелка и появляется одна новая. В итоге получается новая схема перемещения грунта (см. рпс. 3). Для новой схемы критерий оптимальности в данном примере имеет реличину

## $W = \mathbb{E} \mathbb{E} \, V_{ij} \, L_{ij} = 300 \cdot 500 \cdot 500 \cdot 500 \cdot 200 \cdot 1700 \cdot 300 \cdot 500 \cdot 300 = 610 \cdot 10^8 \, n^3 \, m \, .$

Величина критерия снизилась на 10<sup>5</sup> ед., т.е. план существенно улучшен. Под ченный план опять проверяется на эптимальность и при необходимости все операции повторяются. Этот процесс продолжается до тех пор, пока характеристики не станут положительными, что является признаком оптимальности плана.

Если оставить потенциал вершины I равнит  $P_{\rm c} = 200$ ,

то потенциалы вершины для нового плана будут иметь величи-

а характеристики ребер без стрелок будут равны:

$$E_{25} = L_{25} - (P_2 - P_3) = 600 - (500 - 100) = 200;$$
  
 $E_{34} = L_{34} - (P_4 - P_3) = 700 - (400 - 0) = 300.$ 

Отрицательных характеристик нет, следовательно, найденное распределение грунта является оптималичым.

#### ОСНОВНЫЕ ПОЛОЖЕНИЯ ПО ПРИМЕНЕНИЮ ЭВМ ПРИ ПРОЖКТИРОВАНИИ ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛАНИРОВКИ АЭРОДРОМОВ

#### Задачи вертикальной планировки аэродромов, решаемые на ЭВМ

К числу оптимизационных задач, решаемых на ЭВМ, относятся три основние задачи:

I. Задача укрупненной оптимизации проектной поверхности детного поля на стадии технического проекта с целью поиска оптимального расположения основных элементов аэродромя в плане, формы ях проектной поверхности и ее высотного положения.

Эта задача может быть решена на основе математических методов нелинейного программирования с использованием целевых функций и систем ограничений, учитывающих все основние требования к допустимости и оптимальности проектного рельефа.

Результати решения данной задачи должны позволить проектировщику проязводить оценку принципиально различных по исходным данным вариантов, а также использовать основные проектине параметры для дальнейшего более детального проектирования элементов рельефа с применением ЭВМ или вручнув.

2. Задача оптимизации проектной поверхностя системы полос и площадок с аэродромными покрытиями на стадиях технического проекта и рабочих чертежей.

Эта задача может быть решена метематическими методами динамического программирования. В качестве исходных данных и ограничений могут использоваться результаты решения предиличений задача.

В результате решения зацачи проектировцик должен по-

а также все необходимые проектные данные для окончательно вноранного варианта, позволяющие использовать их в проекте и существенно сокращать объем доработок вручную.

3. Задача составления и оптимизации схемы перемещения земляных масс.

Эта задача решается методами линейного программирования. При этом схема составляется и оптимизируется при учете работ с различными видами груктов и комплексами межанизмов.

К числу вычислятельных задач в проектированки рельефа с применением ЭВМ следует отнести задачу подсчета объемов земляных работ на стадил рабочих чертежей. При четкой организации проектных работ подсчет объемов на ЭВМ может выполняться оперативно и с большой степенью детальности.

#### Представление исходных данных для ЭВМ и оформление результатов решений

Исходные данные для решения задач проектирования вертикальной планировки на ЭВМ должны формироваться на основе материалов изысканий, проектирования генерального плана вэродрома, нормативных, прсизводственных, эксплуативными и других требований к поверхности аэродрома.

По карактеру представления и использования на ЭВМ исходные данные можно разделить на три группы:

- данные о естественном и проектном рельефе элементов аэродрома;
- данные о нормативных, производственных, эксплуктационных и других требованиях к рельефу;
  - 3) данные о порядке решения задачи на ЭВМ.

Иоходные данные первой группы формируются в виде цифровых моделей участков (ЦМУ) естественного и проектного рельефов.

В наибольшей мере требраниям удобства использовании

на ЭВМ и минимального объема работ по проектированию обичних исходных денных удовлетворяет ЦМУ в виде системы сеток квадратов и прямоугольников (рис. I). Естественный и проектный рельефы в данной ЦМУ представляются совокупностью высотных отметок (черных, проектных и рабочих отметок, глубин залегания различных слоев грунта и уровней грунтовых вод) в узлах сеток квадратов и прямоугольников.

Цифровая модель участка естественного рельефа основывается на сетках квадратов с размерами сторон, принятими в обытном проектировании.

Цифровая модель участка проектного рельефа представляет собой совокупность собственных сеток прямоугольников для всех элементов аэродрома, построенных с таким расчетом, чтобы стороны сеток и узлы располагались на всех нередомных линиях системы плоскостей аэродромных покрытий.

Проектний рельеф грунтовых частей может частично отображаться также на сетке квадратов естественного рельеба.

Висотные отметки следует вичислять на ЭВМ в производьных точках ПМУ исходя из условия, что реальные поверхностя в прецелях любого квадрата или прямоугольника геометрически с достаточной степенью точности являются линейчатими поверхностями (рис. 2), для которых плоскость частний случай.

Насслым отметка при этом определяются по формуле балинейной интерисляции (рис. 2.):

$$h(x,y) = h_1 + (h_2 - h_1)\frac{x}{a} + (h_4 - h_1)\frac{y}{b} + (h_3 - h_4 - h_2 + h_1)\frac{xy}{ab}$$
, где  $h_1$ ,  $h_2$ ,  $h_3$ ,  $h_4$  – вы отные отметки в верпинах прямоугольники, в пределах которого енчиоляется отметка:

ж. У - координати точки в пределах прямоугельника, для которой вичисляется отметка;

а, в - размеры сторов прамоугольника.

Исходные данные второй группы дают количественную шиформацию о нормативных, производственных, эксплуатацион-

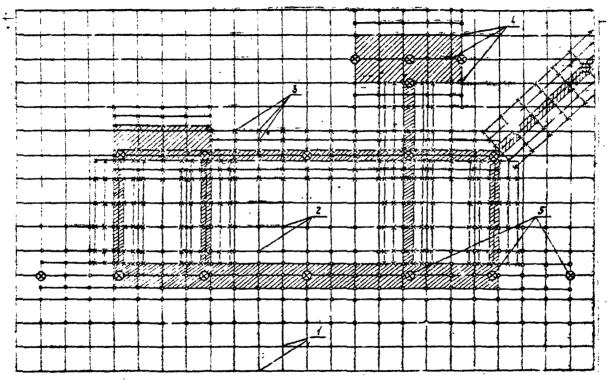


Рис. І. Строение цифровой модели участка (ЦМУ) в плане: І— узлы съемочной сетки квадратов; 2— узлы сетки ВІШ; 3— узлы сеток РД; 4— узлы сетки плошадки; 5— точки для укрупненной оптимизации

ных и других требованиях к рельефу. Часть этих данных используется в системах ограничений задач оптимизации (все предельно допустимие значения), а часть в целевых функтиях оптимизации (объемы, единичные стоимости, эквивалентиме соотношения) для алгоритмической оценки и сравнения вариантов в ходе решения задачи, а также для анализа и сравнения результатов решений проектировщиком.

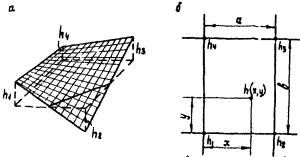


Рис. 2. Общий вид линейчатой поверхности (а) и схемь билинейной интерполяции (б)

Вибор значеняй и формирование проектировщиком различных совокупностей данных этой группы наряду с различными плановыми решенияма дают возможность задания для решения на ЭВМ дестаточного количества конкурентоспособных вариантов.

Исходные данные третьей группы формируются для управления ходом решения задачи, то есть для задания количества решаемых вариантов, определения порядка выдачи промежуточных результатов и форми представления окончательных результатов в соответствии с принятой технологией проектирования с применением ЭВМ.

#### Уктупненная оптим вация проектной поверхности вародрома

 вертяжальной манапровки целесообразно произвести укрупненную оптимизацию проектного рельефа для этих вариантов.

В соответствий с данными изысканий и плановыми решениями детного поля водготавливаются данные для цифровых моделей участков естественного и проектного рельефов. Для этого строится сетка квадратов для естественного рельефа и сетки прямоугольников для всех элементов системы полос и площадок с аэродромными покрытиями и примыкающих к ним грунтовых илощадей (обочин и сопряжений).

Для узлов сетки квадратов ЦМУ естественнного рельефа терные отметки вытажжаются по горизонталям (или берутся из материалов съемки). Размеры квадратов могут приниматься на этом этапе оптимизации в два раза больше обычных.

Для проектного рельефа намечаются точки, высотное ноложение которых с достаточной степенью точности и детальности определяло бы всю проектную поверхность летного поля при условян, что форма проектного рельефа между этими точжами может быть заранее определена и информация об этом введена в ЭВМ.

Количество и расположение этих уэловых представительних точек определяется путем компромисса между стремленьем наиболее полно и точно представить проектную поверхность и воеможностями оптимизирующей программы и ЭВМ.

Физически процесс оптимизации заключается в вариации висотного положения намеченных точек в допустимых пределах и поиске такой совокупности висот, при которой проектная поверхность была бы оптимальна с точки эрения выбранного критерия.

Математически задача формируется следущим образом: манимизировать целевую функцию

$$F(\widehat{\mathbf{x}}) = F(\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, ..., \mathbf{x}_n), \qquad (1)$$

где  $x_1$ ,  $x_2$ , ...  $x_n$  — проектные отметка заданных представительных точек ЦМУ проектного редьефа аэродрома;

при условии, что удовлетворяются тимейных и (или) нелинейных сграначений в виде равенств

$$h_i(\bar{x}) = 0, \qquad (i = 1, \dots) \quad (2)$$

при условии, что удовлетвориится P-m линейных й (или) нелинейных ограничений в виде неравенств

$$g_j(\bar{x}) \geqslant 0$$
,  $(j=m+1,...,\rho)$ .

Задача в общем виде решается методами нелинейного программирования.

Цедевая функция оптимизации может быть сканярной или векторной, учитывающей объем земляных работ или их стоимость в соответствии со схемой перемещения грунта, а также стоимость работ по организации водоотьода. В целевой функции могут быть учтены работы по замене грунтов, а также работы в пределах полос воздушных подходов.

На этом этапе оптимизации подсчет может производиться укрупненно для сокращения машинного времени.

Ограничения в виде равенств (2) оформляются таким образом, чтобы выдерживать строго задаваемые отметки, уклоны или кривизну проектной поверхности на некоторых участках.

Ограничения в виде неравенотв (3) служат для обеспечения возможност. вариации рельефа в заданных пределях по высоте, уклонам и разности смежных уклонов.

Алгоритм, перечень исходных данных и форма их предоставления, порядок работы с программой, способы представления и использования результатов, а также отладочные примеры решения вадачи должны быть приведены в специальной инструкции к программе.

Результати решения задат и оптимивации на ЭВМ могут представляться в виде совокупности проектных отметок наме-ченных точек или в виде профилей, построенных на основе этих точек или в виде совокупности проектных отметок пифроный модели участка по всему аэродрому или его части.

Кроме того, каждый вариант решения сопровождается выводом значений пелевой бункции и ее составляющих.

Все это должно позволить проектировщику количественно и графически провнализировать, сравнить варианты, выбрать наилучший и использовать полученные данные в разработке проекта вертикальной планировки на стадии технического проекта и затем на стадии рабочих чертежей.

Проектирование поверхности полос и площадок с аэродромными покрытиями на стадии рабочти чертежей

На стадии рабочих чертежей проектирование и оптимизация рельефа летного поля с применением ЭВМ ведется поадементно для получения проектных данных в объеме, позводящием производить графическое построение плана вертикальной планировки в горизонталях и выписывать все необходимие отметки без существенной доработки проекта вручную.

Процесс поэлементного проектирования должен организовнеаться на основе решения предыдущей задачи укрупненнойоптимизации или путем задания проектировщиком условий примыкяния элементов друг к другу.

В качэстве математических моделей оптимизации могут быть использованы методы нелинейного или более простие и менее требовательние к ЭВМ методы динамического программирования.

Система аэродромных покрытий представляет собой совокупность элементов полосного типа (ИВШІ, РД) и примыкаищих к ним площадок, которие также могут рассматриваться так уширенние участки подос.

Оптимизацию проектной поверхности полос можно свести к оптимизации их продольных профилей при заданных формах поперечного профиля на всех участках полос. Такая постановка задачи не налагает существенных ограничений на оптимальность решений, так как различие применяемых на практике форм поперечных профилей невелико, но при этом становитья возможной одномерная оптимизания методом динамического гротраммирования.

Алгоритм оптамизации включает все основние этапы метода данамического программирования (рис.3):

разбивку проектировщиком полоси по длине на шаги, равние или больше, чем шаг проектирования, и отметку точек, в которых разрешаются переломы продольного проектного профиля:

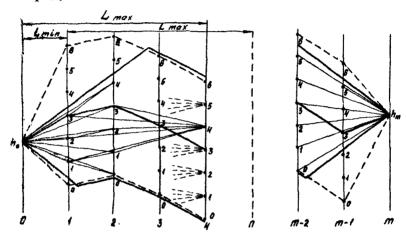


Рис. 3. Скема оптимазации продольного профиля полосы методом динамического программирования

определение ал эратмически вон в узлов варчании на каждом шаге:

помаговое рассмотрение вариантов продольного профиля с целью выбора условно-оптимальных на основе ренкурентных соотношений вила:

$$W_{n,2}^*(h_i) = \min_{\substack{z,j,t,\ U_{n,2}(h_i)}}$$

$$\left\{ W_{n,z} \left( h_i, h_j \right) \right\}$$
 npu  $z < n$ ,

где  $\bigvee_{n,2}^{+}(h_i)$  -условно-оптимальное значение целевой функции для i -го узла вариации на n -м шаге прф рассмотрении вариантов прохождения профиля через узлы n -го шага:

 $W_{n,2}(h,h)$ — значения целевой функции i—го узла и n—го мага при прохождении профиля через j—й узел r—го мага;

 $U_{nz}(h)$  — область допустимых вариантов для i —го узла n —го шага при прохожиении профиля через узлы 7 —го шага;

определение на пооледнем **м** -м ша**ге** оптимального значения целевой функции для всей полоси по формуле

$$W = min$$
  $\left\{W_{m,2}^*(h_i)\right\}$  npu  $z < m$ ;

определение висотних отметок оптимального продольного профиля путем обратного последовательного отыскания узлов с условно-оптимальными значениями целевой функции.

На целевую функцию оптимизации данным методом накладывается существенное ограничение аддитивности, то есть требование о возможности вычисления целевой функции за несколько шагов путем суммирования значений целевой функции на всех этих шагах. Выиду этого целевая функции как правило формируется на основе учета суммарных объемов выемки и насыпи, например, в следующем виде:

$$W = (V_B + V_H) + C |V_B - V_H|,$$

где  $V_B$  ,  $V_N$  — суммарные объемы выемки и насыпи по длине проектируемой полосы;

С весовой коэффициент, учитивающий требования

по обеспечению общего баланса земляных работ (для обеспечения баланса величина коэффициента должна быть в пределах  $\mathbf{C} = 0.3 - 0.5$ ).

Объемы вемляных работ вычисляются на площади проектируемой полосы с учетом необходимости удяления растительного слоя и создания корыта под конструкцию покрытия. Для оптимальности проектирования следует учитывать также объемы работ на сопряжениях обочин с естественным рельефом. Учет этот может быть приближенным, например, с помощью задаваемых проектировщиком секторов (рис. 4), с помощью которых определяются и учитываются лишь объемы массивов, выходящих за пределы секторов.

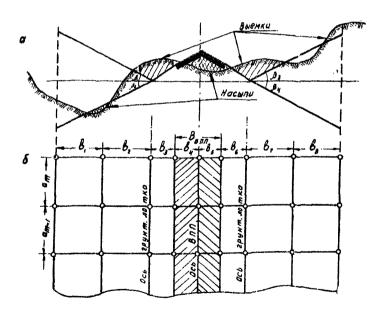


Рис. 4. Схема подсчета объемов земляних работ на сопряжениях (а) и строение сетки полосы (б)

По полученному проектному профилю на ЭВМ производится алгоритмически определение всех необходимых высотных отметок в узлах сетки ЦМУ проектного рельефа полосы и объек эв выемки и насыпи во воех квадратах и прямоугольниках сетки.

Вивод результатов на печать может быть произведен в условно-графическом виде.

#### Подсчет объемов земляных работ

Задача подсчета объемов земляных работ является вычислительной. Методы подсчета объемов земляных работ с применением ЭВМ основываются на использовании мнформации, содержащейся в ЦМУ проектного рельефа, в частности, на использовании рабочих отметок в узлах сетки квадратов и прямоугольников. Наиболее эффективным для подсчета объемсв чаляется метод квадратов.

В методе квадратов для подсчета геометрических объемов мов массивов выемок и насыпей производится подсчет объемов в каждом квадрате или прямоугольнике с последующим суммированием объемов по массивам и по всей рассматриваемой площади.

Определение геометрических объемов внемки и насыпи в пределах квадрата или прямоугольника производится по формуле

$$V_{B(H)} = \frac{F(\Sigma h_{B(H)})^2}{4(\Sigma |h_B| + \Sigma h_H)};$$

где  $V_{S(i)}$  — объем внемки или насыпи в квадрате или пря-мс угольнике;

глощадь квадрата или прямоугольника;

 $\sum h_{\delta(H)}$  - сумма абсолютных значений рабочих отметок для внемки или насыпи в верщинах рассматриваемого квадрата или прямоугольника.

формула применима для квадратов и прямсугольников

всех тинов (полных, неполных и переходных) при условии, что геометрические тела внемки и насыпи в пределах квадрата (прямоугольника) образованы двумя линейными поверхностями-проектной и существующей.

Данное условие справедливо для подсчета объемов на ЭВМ, а также для окончательного подсчета объемов по результатам проектирования рельефа на ЭВМ. При подсчете объемов по рабочим отметкам плана земляних работ, выполненном вручную, в программе предусматривается корректировка рабочих отметок в неполных квадратах для более точного учета положения границ работ. Корректировка заключается в замене нулевых рабочих отметок на фиктивные рабочие отметки, вычисленные по имеющимся ненулевым рабочим отметкам и взятым с обратным знаком. После корректировки реальные объемы внчисляются алгоритмически по приведенной выше формуле, а фиктивные объемы не учитываются.

Суммирование объемов массивов внемок и насыпей, а также но всей рассматриваемой площади может осуществляться алгоритмически по программе или вручную.

Для алгоритмического суммирования объемов исходная информация для ЭВМ помимо рабочих отметок и резмеров квадратов и прямоугольников, должна содержать также данные о принадлежности узлов сеток тем или иным массивам внемок и насыпей.

Вывод результатов на печать может быть произведен в условно-графическом виде, то есть с распечаткой сеток квад-ратов и помещением в соответствующих местах рабочих (существующих и проектных) отметок к объемов выемок и насипей для каждого квадрата.

Алгоритмически по известным формулам могут быть вычислены объемы работ с растительным груптом, а также площали и координаты центров тяжести мяссивов выемок и насыпей.

# Составление схеми перемещения вемляных масс

Оптимизация схемы перемещении земляных масс осуществ-

дяется на основе методов линейного программирования. Наиболее полно она решается в постановке общей задачи линейного программирования, так как при этом возможно вклютение в схему, помимо основных выемок и насипей, также нескольках карьеров и отвалов. В частном случае при использования линь одного карьера оптимальное решение может быть найдено в постановке транспортной задачи.

В общем случае физически задача заключается в следу-

осуществить вывоз грунта из всех основных выемок и отсинать его во все основные насили в объемах, соответствующих плену земляных работ;

при наличии нескольких карьеров и отвелов определить объеми и маршрути вывовимого из каждого карьера, в также отсинаемого в каждий отвал грунта;

обеспечить минимильную стоимость землиных работ, зе-

Математически эта задача формируется: следующим образом.

Задана система ограничений:

где  $x_{ij}$  — объем перемещаемого грунта из i —й внемки в j —в насыць:

 $Q_i$  - объем i -й внемки;

В; - объем ј-й насыпи;

m. n - количество основных внемок и !! ясыкей;

**С**те - предельный объем К-го карьера;

Вме - предельный объем ?-го отвала;

т п. - количество карьеров и отвалов.

Минимивировать стоимость перевозок грунта по всем маг прутам, определнемую формулой:

тде  $C_{M}V$  — стоимость перемещения единицы объема грунта из M —й внемки или карьера в V —ю насыпь или отвал;  $C_{M}V$  — объем перемещаемого грунта из M —й внемки или карьера в V —ю насыпь или отвал.

Задача заключается в отновании такой совокупности неотрицательных значений жи, которая удовлетворяет экстеме ограничений и минимизирует целевую функцию.

Конкретные алгоритмы решения задачи могут быть раз-

В оптимальной схеме перемещения должно быть не более чем  $\{(m+m_i)+(n+n_i)\}$ — I марирутов с ненулевими объемами перевозок.

Существенной частью программы оптимизации схемы перемещения является подготовка исходных данных для решения задачи, цель которой — алгоритмическое определение стоимости перемещения единицы объема грунта на всех маршрутах. Эти стоимости в целях автоматизации схемы могут определяться укрупненно в зависимости от расстояний между центрами тяжести массивов и применяемого комплекса землеройно—транспортных машин по формуле

$$C_{\mu\nu} = \sum_{K=1}^{P} S_{K}(L_{\mu\nu}\nu) \cdot Q_{K}(L_{\mu\nu}\nu) + C,$$

где  $S_{\kappa}(L_{\kappa})$  - отоимость резработки и перемещения единицы объема грунта на расстояние  $L_{\kappa}$  землеройно-транспортной машиной  $\kappa$  -го типа;

Д<sub>ж</sub>) - среднее расстояние перемещелия грунта маншиной к -го типа из м -й выемки или карьера в и -ю насыпь или отвал;

Рк (لرسم) - относительная частота использования машины

 $\mathsf{K}$  -го типа для разработки и перемещения грунта на растояние  $\mathsf{L}_\mathsf{M} \mathsf{J}$  ;

 ${m C}$  - дополнительные расходи на разработку и перемещение грунта из карьера или отсыпку его в отвал.

Если имеется возможность заранее определить и включить в исходные данные вид функции  $S_R$  ( L ) и  $\eta_R$  ( L ) тогда для алгоритмического формирования исходных данных задачи достаточно в каждом конкретном случае вводить в ЭВМ ливь данные об объемах и координатах центров тяжести массивов.

При наличии большого количества запрещений отдельных марырутов, а также их значительных отклонений от прямых линий и других особенностях схемы подготовка исходных данных задачи должна производиться вручнур.

#### BELIOMOCTU OBLEMOB SEMJEHHAX PABOT

8

#### Таблица І

#### Сводняя ведомость объемов земляних работ для насили

Ma	Массиви	Площадь массива по изолинии + 10 см, га	Объем грунта с уче- том коэффициента уплотнения и осапки, м			Объем сохраняе- мого раститель	
<del></del>				Минерального	Расти- тельного	ного грунта, м	
E	CETO						

Таблица 2

#### Сводная ведомость объемов земляних работ для внемки

Номер массива	Площадь массива по изолинии — IO см, га	Объем грунта с уче- том осадка, м	Объем выврзимого грунта, м	ro Corpangemoro Corpynta, M	
BCETC		1			

## содержание

ı.	Общие положения	3
2.	Требования к чеходным данным для проектирования вертикальной планировки аэродромов	3
3.	Требования к вертикальной планировке аэродромов	8
4,	Нроектирование вертикальной планировки искусственных покрытий аэродромов	13
5.	Проектирование вертикальной иланировки трунтових участков аэродромов	22
6.	Подсчет объемов земляных работ	26
7.	Разработка схеми перемещения грунта	36
8.	Использование математических методов и ЭНМ при проектировании вертикальной планировки аэродромов	39
9.	Технико-экономические показатели для выбора оп- тимального варианта проекта вертикальной плани- ровки	41
10.	Состав и оформление проекта вертикальной плани-	42
	<b>ПРИЛОЖЕНИЯ</b>	
ı.	Термины и определения	49
2.	Примеры чертежей проекта гертикальной пленировки аэгопромов	52

3.	Иримери решений вертикальных планировск узлов искусственных покрытий аэродромов	62
4.	Палетка заложений	69
5,	Решение схемы перемещения грунга с использованием алгоритма транспортной задачи, основанном на методе потенциалов	72
ů.	Основние положения по применению ЭЕМ при проекти- ровании вертикальной планировки аэродромов	80
7.	Ведомести объемов земляных работ	<b>9</b> 6

### р**у**ководс**тв**о

по проектированию вертивальной планировки авродромов гражданской авиации

Редактор Л.Б. Константинова

T-05287. Подимсено в печать 07.07.81. Формат 60x90/16. 5,9 уч.-изд. л. Тираж 200 экз. Заказ # 610.

ГІМ ж НИИ Аэропроект, 125171, Москва, А-171, Ленинградское моссе, 7a. Ротапринтича ПІИ и НИИ Аэропроект.